Machine Translated by Google

Manual del usuario



Lanzamiento inicial

30 de noviembre de 2021

©2021 Segway Robotics Todos

los derechos reservados.

Machine Translated by Google

Contenido

1. Descripción del producto.....1

2. Primeros pasos.....2

2.1 Primer paso: Adquirir posición.....3

2.2 Segundo paso: Encender y ejecutar la comprobación del sistema..... 3

2.3 Tercer paso: Conectarse a Internet..... 5

3. Características.....7

3.1 Entrega.....7

3.1.1 Cómo utilizar esta función..... 7

3.1.2 Orden de entrega.....10

3.1.3 Uno a muchos..... 13

3.1.4. Recoger ahora.....14

3.1.5 Cancelar todo..... 15

3.1.6 Editar tarea..... 16

3.1.7 Regreso a la base.....19

3.2 Cumpleaños.....20

3.3 Saludo.....23

3.3.1 De pie y saludando..... 23

3.3.2 Crucero y saludo.....25

3.4 Crucero..... 27

3.4.1 Cómo utilizar esta función..... 28

4. Ajustes..... 29

4.1 Ajustes básicos.....29

4.2 Volumen..... 30

4.3 Velocidad..... 30

4.4 Música.....31

4.5 Cambiar ruta..... 36

4.6 Wi-Fi..... 37

Machine Translated by Google

4.7 Bandeja..... 37
4.8 Tema.....38
4.9 Avanzado.....40
5. Preguntas frecuentes..... 43
5.1 Qué hacer cuando se pierde el robot..... 43
5.2 Cómo pausar.....43
5.3 Cómo empujar el robot.....44
5.4 Cómo cargar el robot.....45
5.4.1 Cargar la batería.....45
5.4.2 Página de carga.....45
5.4.3 Notificación de batería baja..... 46
6. Precauciones.....48
6.1 Precauciones de uso..... 48
6.2 Precauciones de carga..... 48
6.3 Transporte del robot..... 48
6.4 Colocar los alimentos.....49
7. Mantenimiento.....49
8. Fallos comunes y soluciones..... 49
8.1 Reinicio automático del sistema.....49
8.2 Falla irrecuperable.....50
9. Garantía limitada..... 50
10. Apéndice.....51

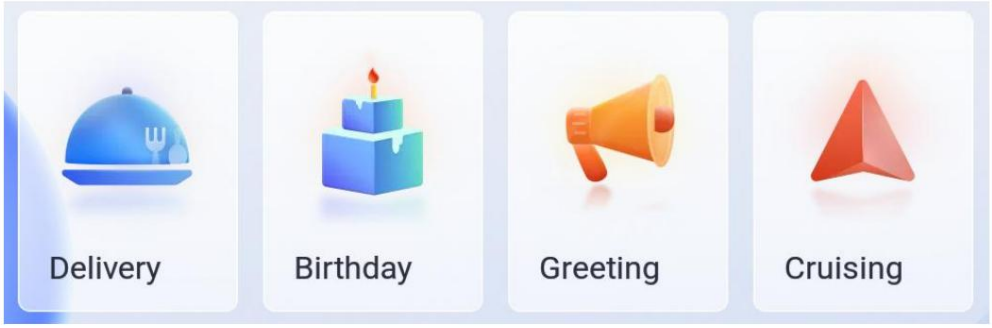
Machine Translated by Google

Machine Translated by Google

1. Descripción del producto

Este es un robot de servicio diseñado para la entrega de alimentos en interiores, maldiciendo, saludando y Atraer clientes, reciclar platos, brindar servicio y entregar paquetes. Se puede utilizar en restaurantes, hospitales, supermercados, negocios de karaoke, cafeterías, administración Salas de servicio, tiendas 4S, etc.

Características del producto



Entrega: El robot entrega la comida a la mesa de los clientes. Una vez recogida, El robot regresará por sí solo.

Cumpleaños: El robot entrega platos de cumpleaños, reproduce canciones de cumpleaños y emite audio. deseos de cumpleaños

Saludo: El robot saluda y atrae a los clientes mostrando imágenes y reproduciendo vídeos. y audios.

Crucero: El robot regala snacks y otros objetos y realiza juegos promocionales. Publicidad mientras se desplaza, ahorrando mucho trabajo a los humanos.

Diagrama:

Machine Translated by Google



2. Primeros pasos

Encienda el robot y comience a utilizarlo.

Machine Translated by Google

Nota: antes del primer uso, el robot debe ser activado y se le deben proporcionar planes de ruta por parte de una persona designada.
Personal. Consulte el documento SOP para esto.

2.1 Primer paso: Adquirir posición

Para garantizar que el robot se desplace como se espera, empújelo para que se coloque debajo del posicionamiento.
marcas.



Nota: Las marcas de posicionamiento son las placas pegadas al techo.

2.2 Segundo paso: Encender y ejecutar la verificación del sistema.

Machine Translated by Google

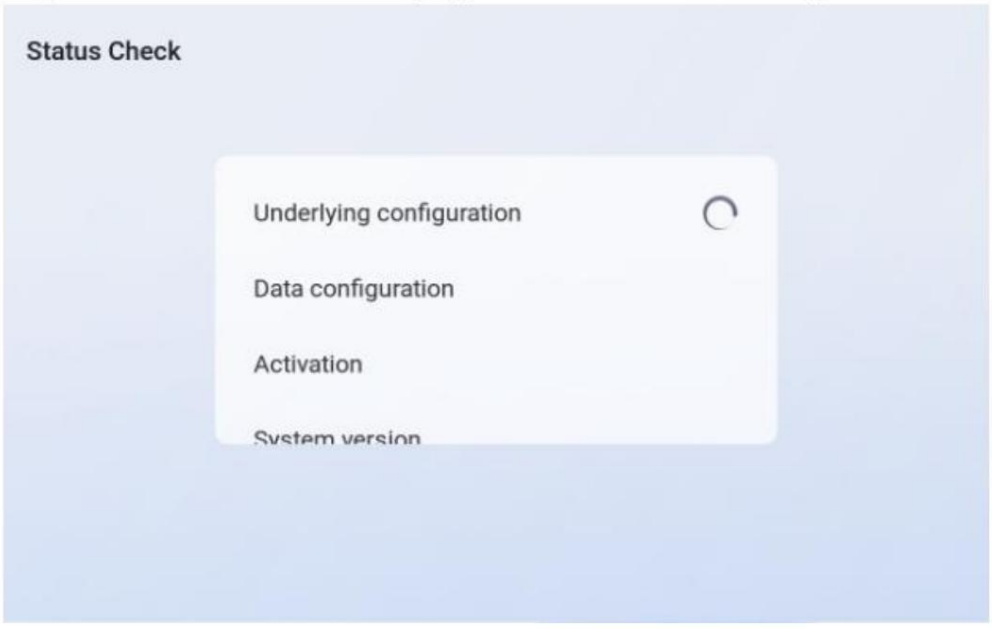
1 Hold and press the power button

until the screen lights up.

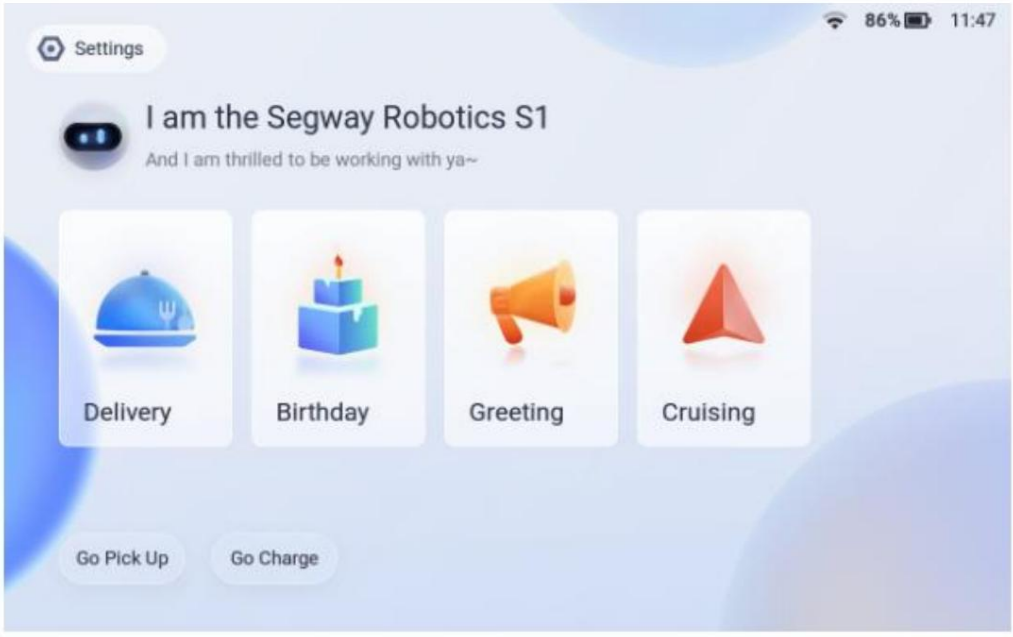


2 Enter the home page after Status Check

The Status Check starts automatically when the robot is powered on; it will land on the home page after the check is completed.



Machine Translated by Google



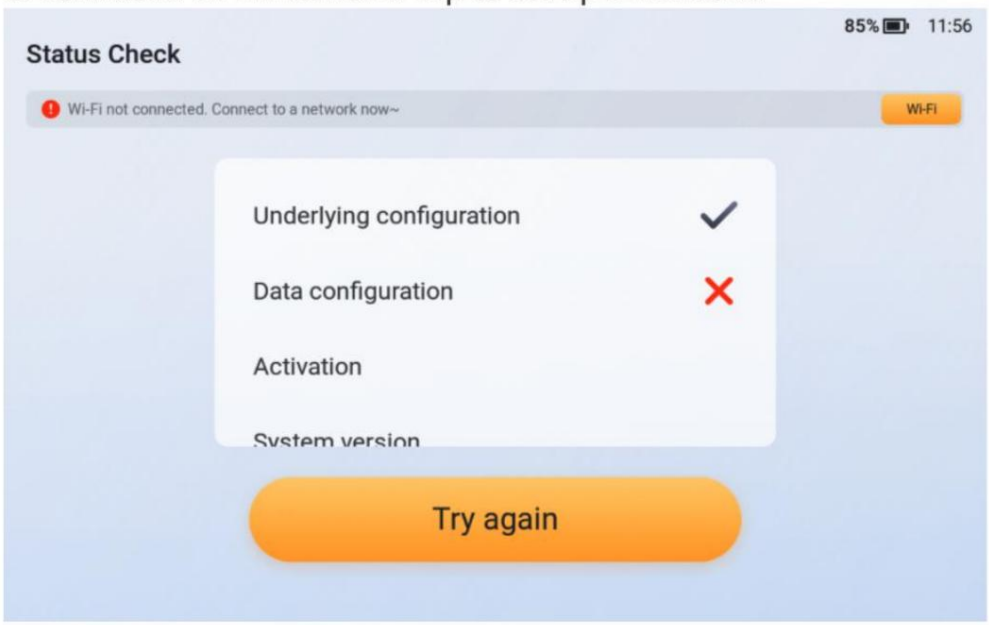
2.3 Tercer paso: Conectarse a Internet

Si la conexión a Internet funciona, te llevará directamente a la página de inicio; si no, primero deberás conectarte a una red Wi-Fi.

Cómo conectarse:

1 **Wi-Fi not connected**

During the Status Check, the notification will pop out prompting you to connect a Wi-Fi network. Tap to set up a network.



Machine Translated by Google

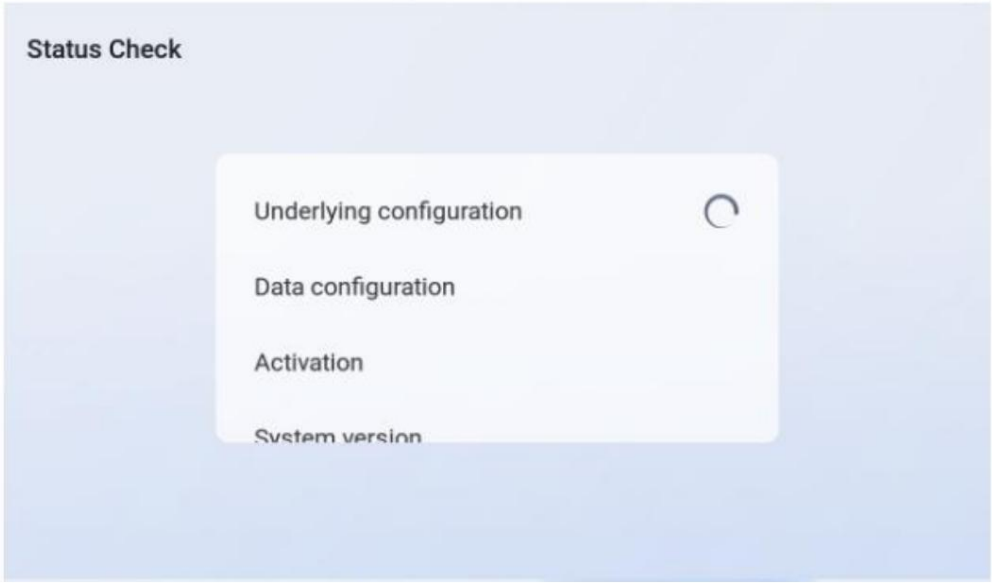
2 Connect to Wi-Fi

Tap the Wi-Fi button and it will lead you to the page below; select and connect to a network and tap **Done**

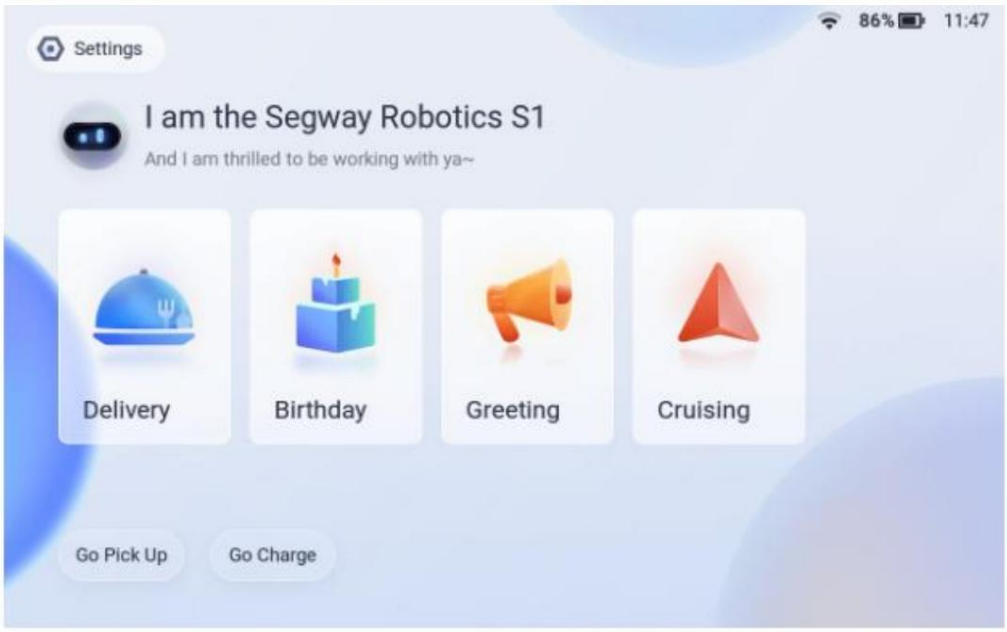


3 Home page

Return to the Status Check page after Wi-Fi is connected to continue; It will land on the home page after check is completed.



Machine Translated by Google



3. Características

3.1 Entrega

Cuando haya colocado la comida en las bandejas y seleccionado el número de mesa correspondiente,
El robot entregará la comida según el pedido elegido.
Nota: Para habilitar o deshabilitar Uno a muchos, vaya a Configuración > Bandejas > Uno a muchos.

3.1.1 Cómo utilizar esta función

Machine Translated by Google

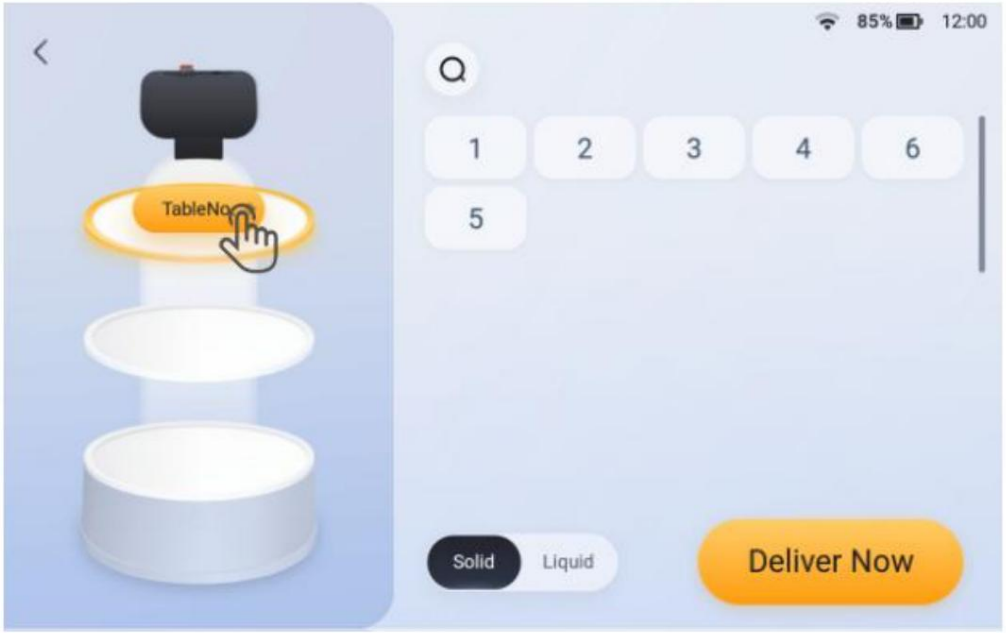
1 Select Delivery

Tap Delivery on the home page.



2 Select a table number

Select the intended table number.



Machine Translated by Google

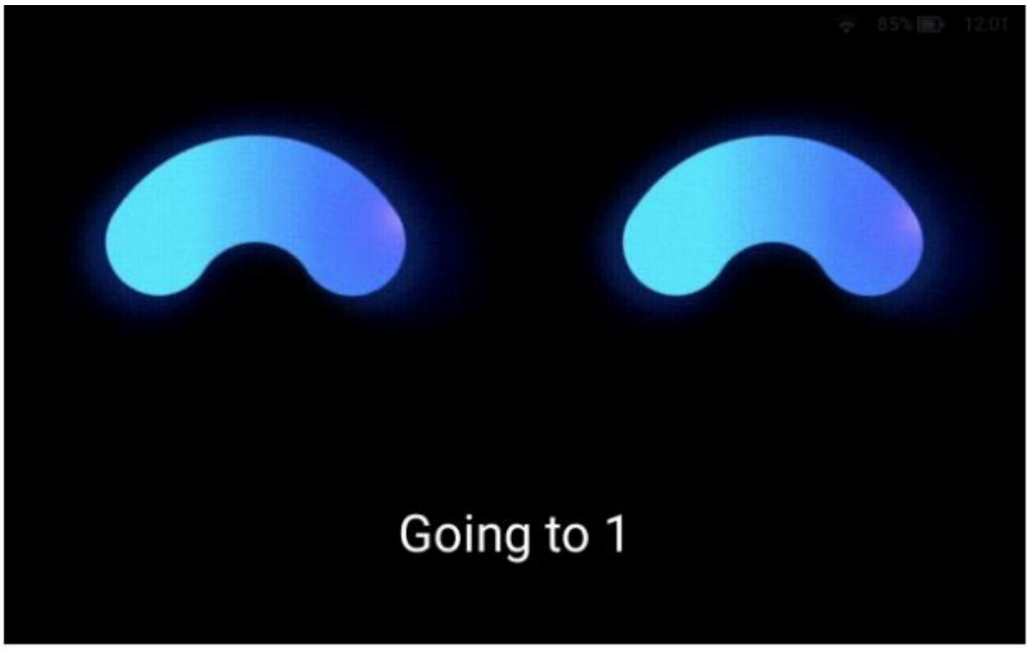


3 **Start delivering**

After selecting the table number, tap "Delivery Now" and the robot will roll out to deliver food.

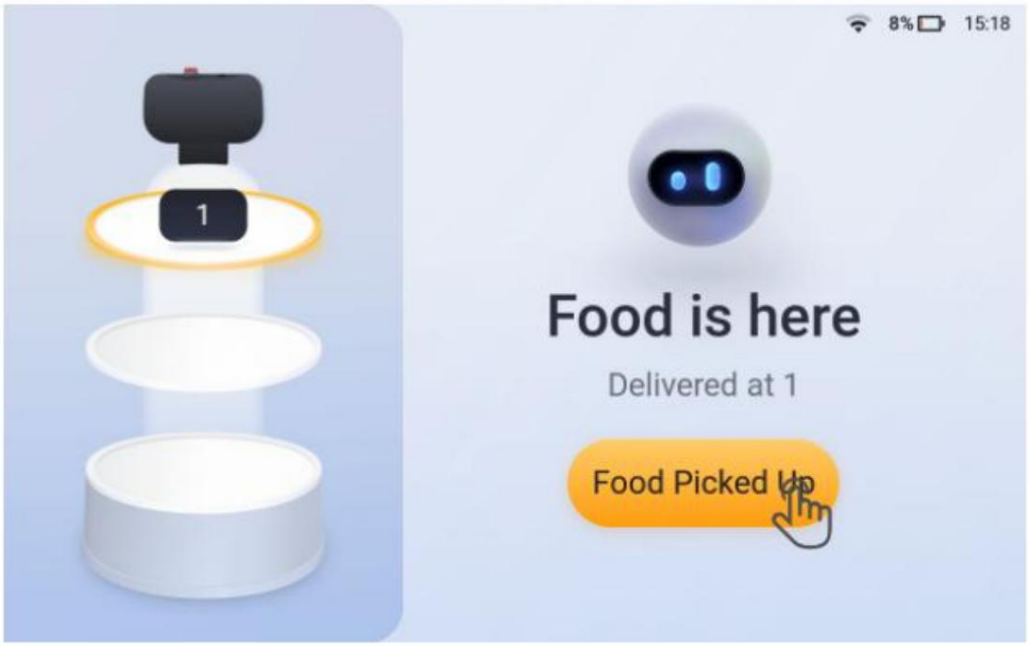


Machine Translated by Google



4 **Reach destination**

When arriving at the intended table, the robot will notify the customers, who needs to tap Food Picked Up after getting their food.



5 **Delivery finished**

After delivering all the food, the robot will return on its own.

3.1.2 Orden de entrega

El más cercano primero

Entregue primero la comida a la mesa más cercana y trabaje a lo largo de la ruta. Personalice el pedido

Machine Translated by Google

Entregar según el orden de su elección.

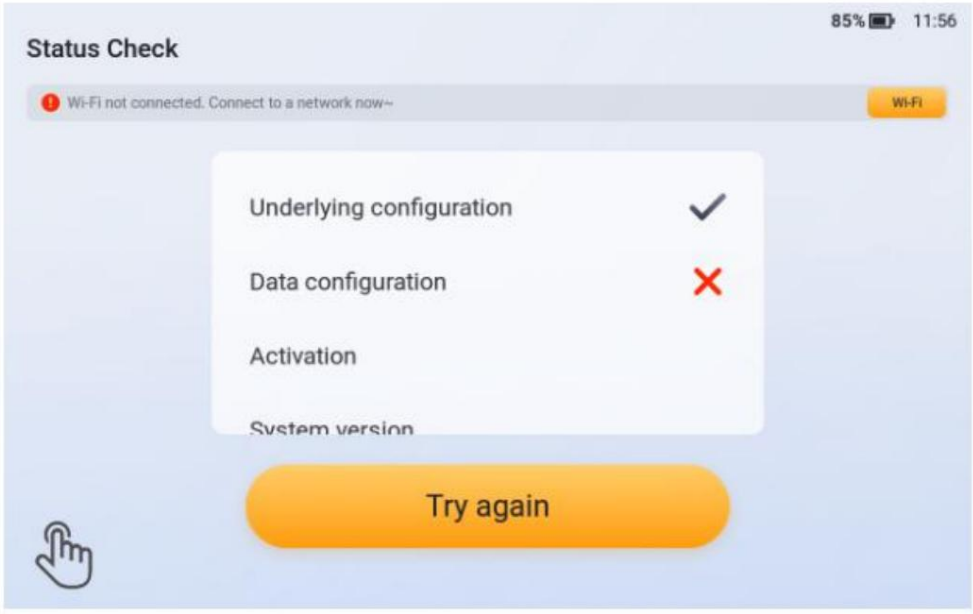
De arriba a abajo

Coloque primero la comida en la bandeja superior y continúe hacia abajo.

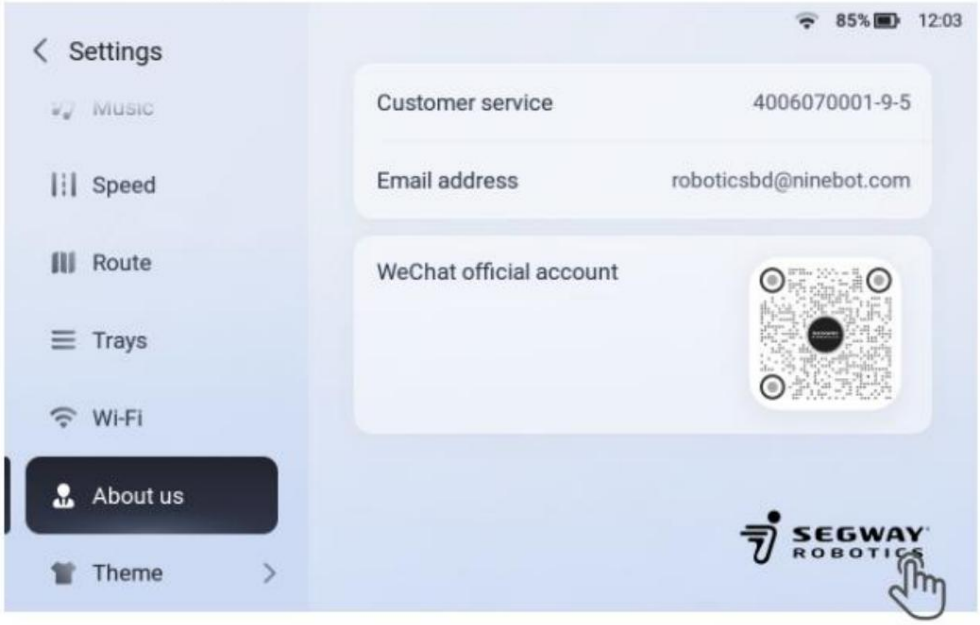
Cómo elegir el pedido de comida a domicilio

1 Advanced settings

1. During the Status Check, repeatedly and quickly tap the lower-left corner.

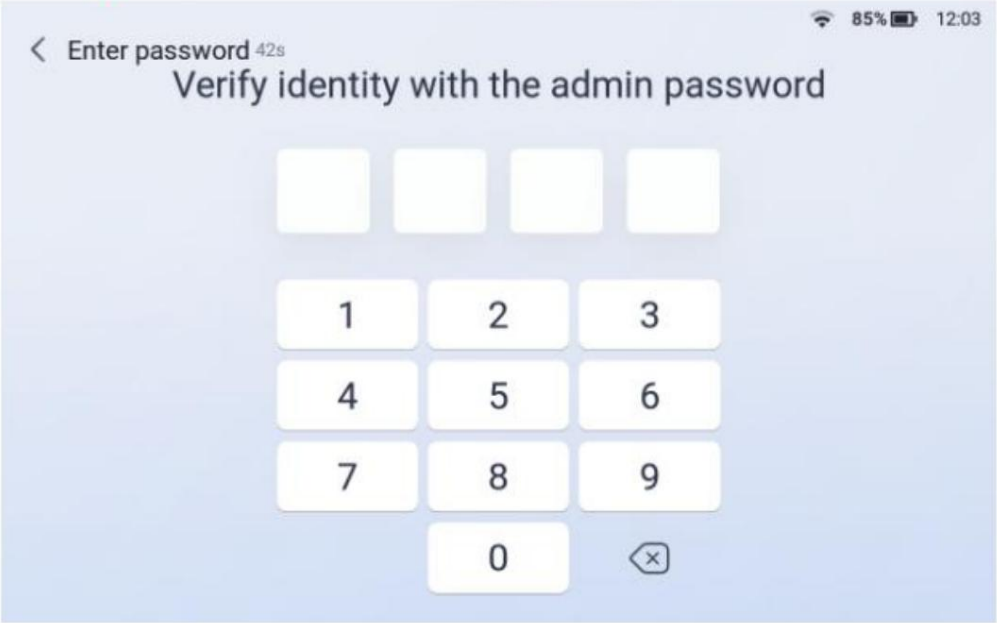


2. Tap **Settings** > **About us** and repeatedly and quickly tap the logo on the lower-right corner.



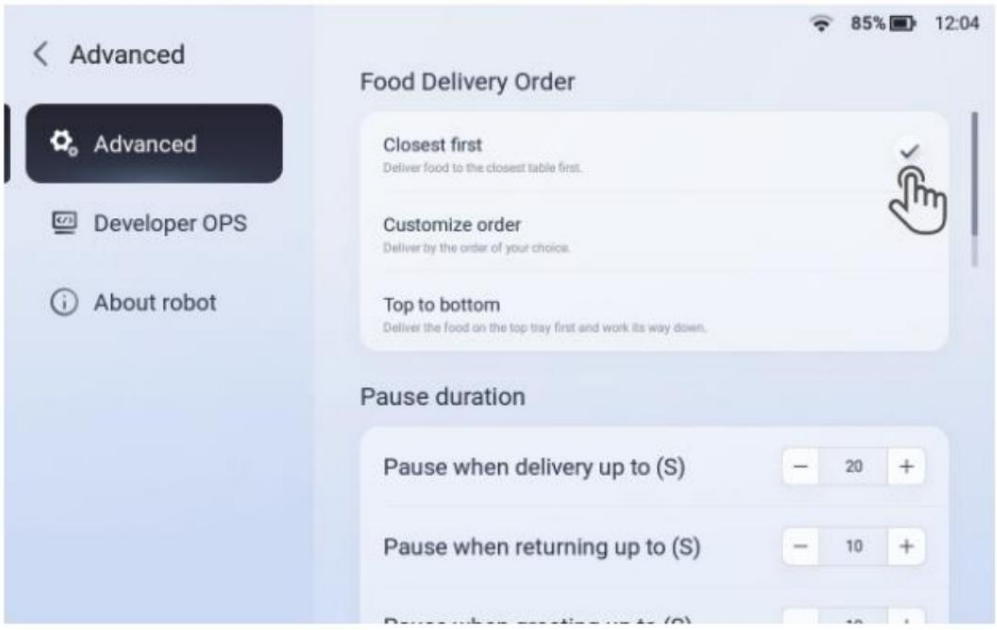
Machine Translated by Google

2 Enter password

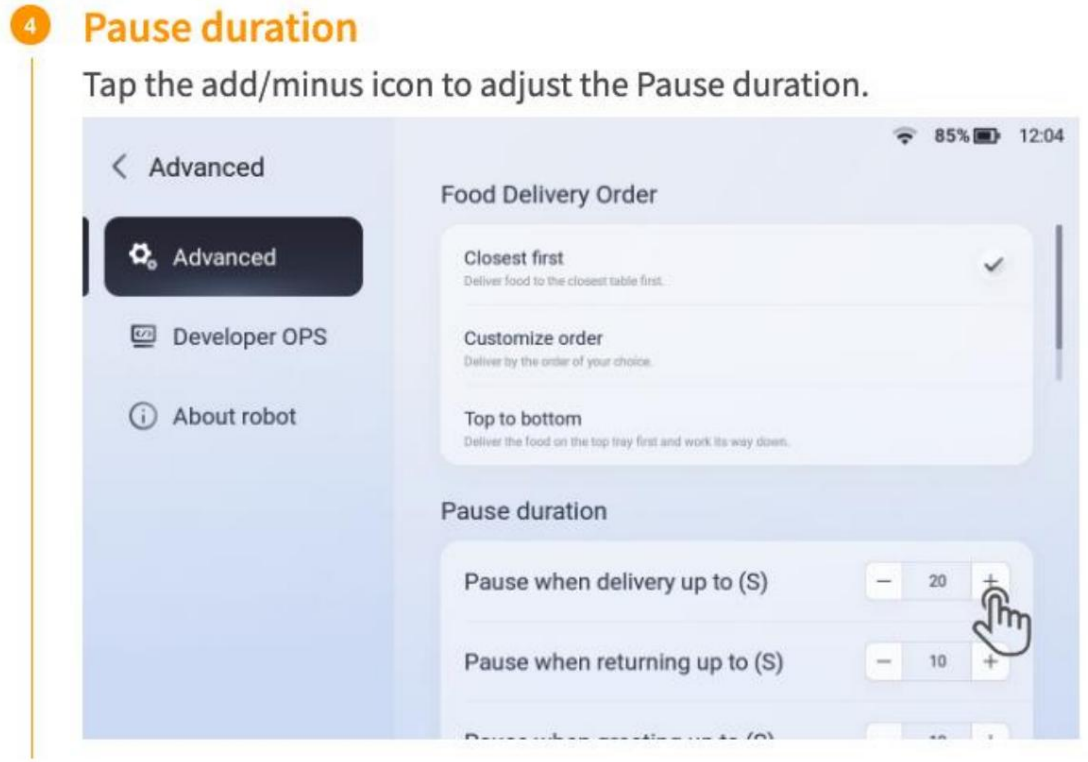


3 Food Delivery Order

Select the desired order.



Machine Translated by Google



3.1.3 Uno a muchos

Habilitar Uno a Muchos (configuración predeterminada)

Una bandeja contiene comida para varias mesas, de modo que el robot la entrega a varias mesas a la vez.

(ventaja: mejora la eficiencia de la entrega). Deshabilitar

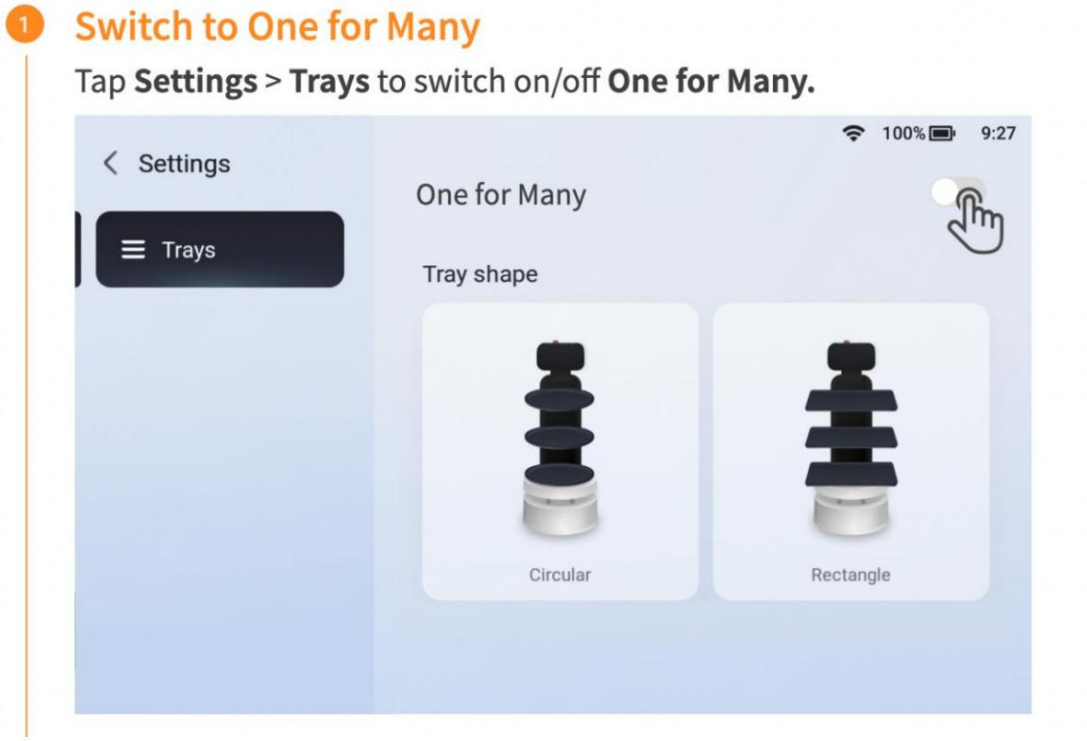
Uno a Muchos

Una bandeja contiene comida para una sola mesa (ventaja: no hay necesidad de preocuparse por recogerla).

la comida de otra persona).

Cómo habilitarlo/deshabilitarlo:

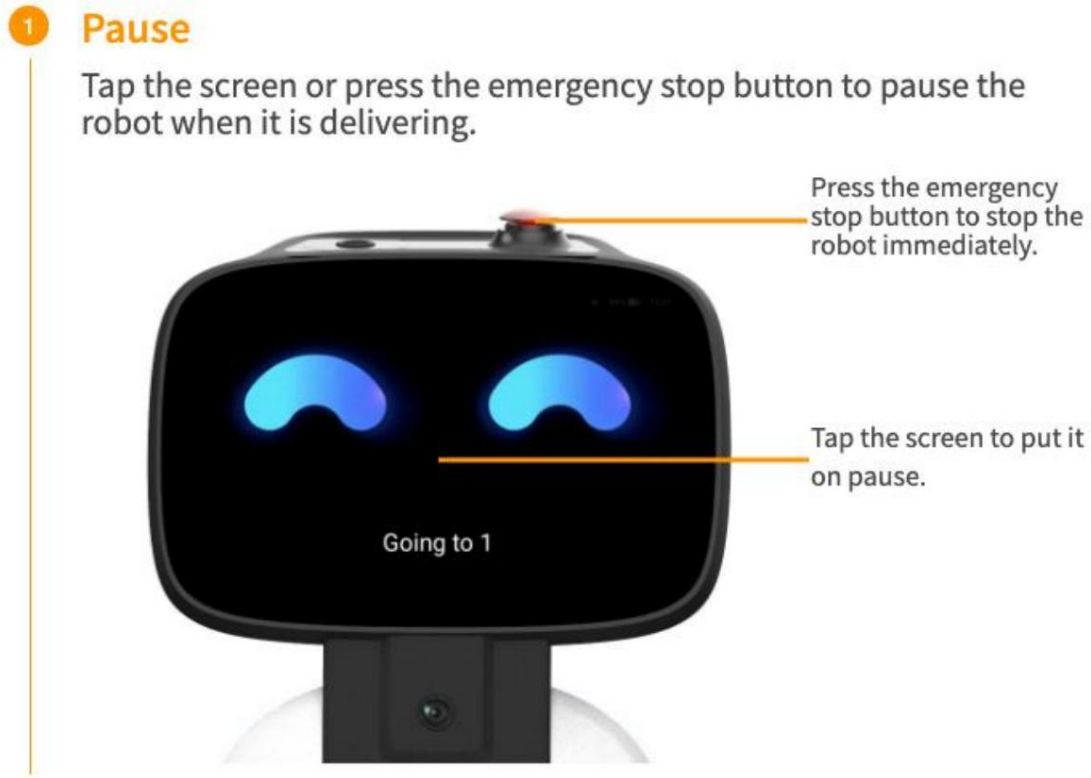
Machine Translated by Google



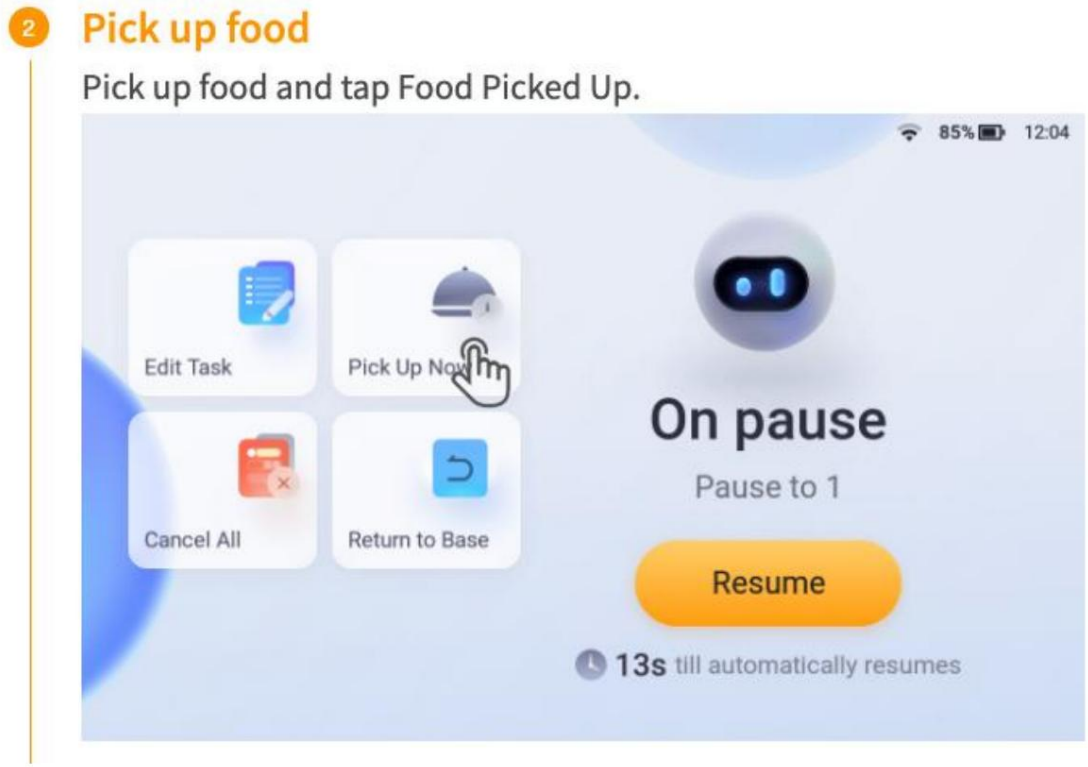
3.1.4. Recoger ahora

Si necesita recoger la comida con antelación, antes de que llegue a la mesa prevista, unos pocos pasos serán suficientes.

Pasos:

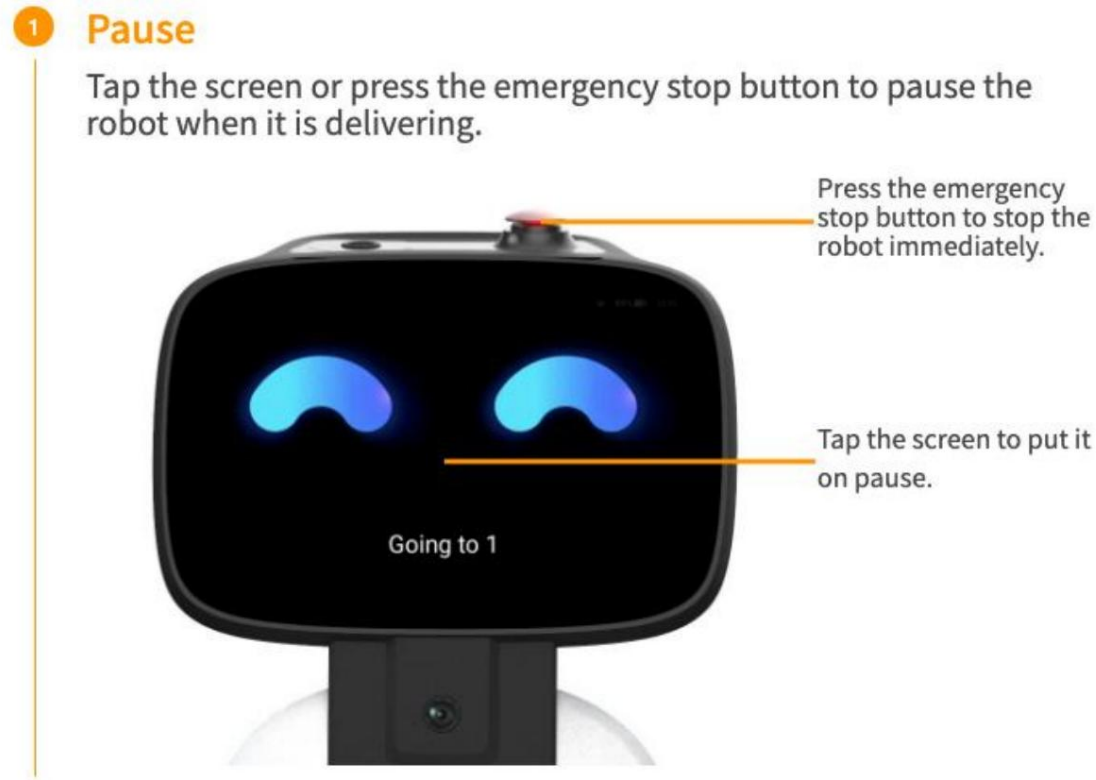


Machine Translated by Google



3.1.5 Cancelar todo

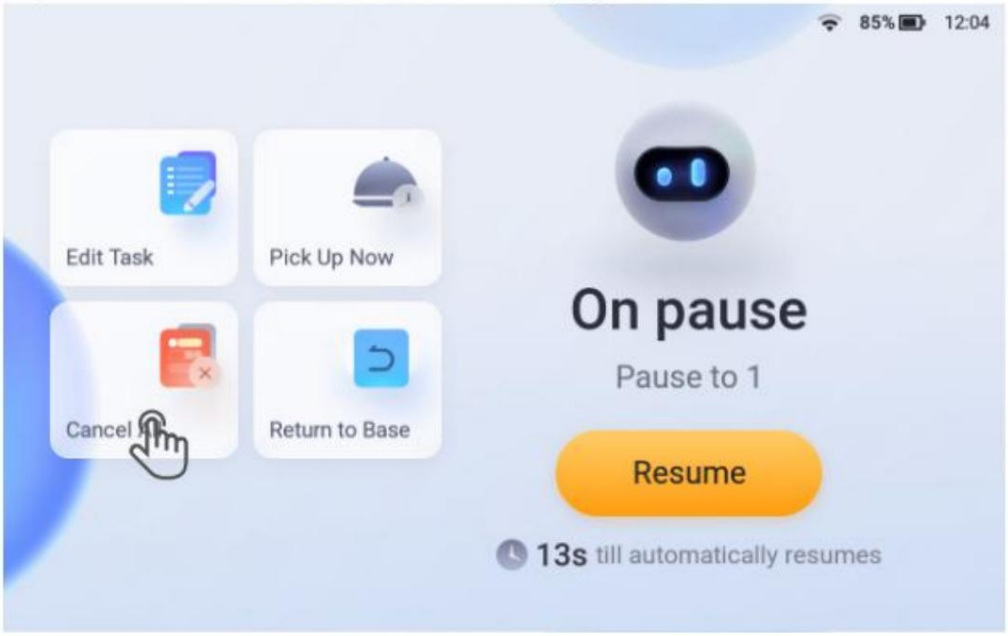
Cancelar todas las tareas de entrega en curso y regresar a la página de inicio.
Cómo cancelar todo:



Machine Translated by Google

2 **Cancel ALL**

Tap **Cancel All** to return to the home page.





3.1.6 Editar tarea

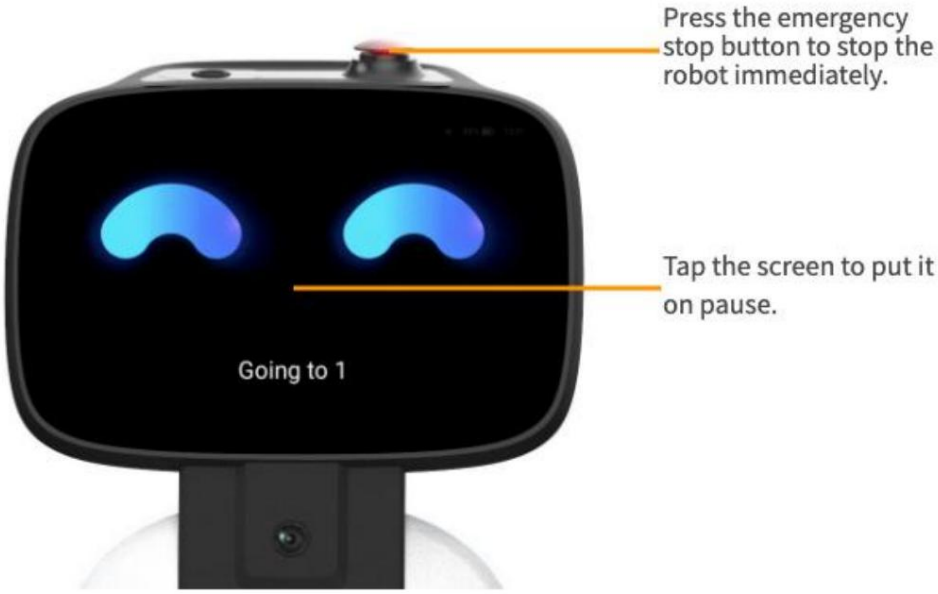
Cuando el robot esté en camino a una entrega, si necesita cambiar el destino, puede editar la tarea.

Cómo editar una tarea:

Machine Translated by Google

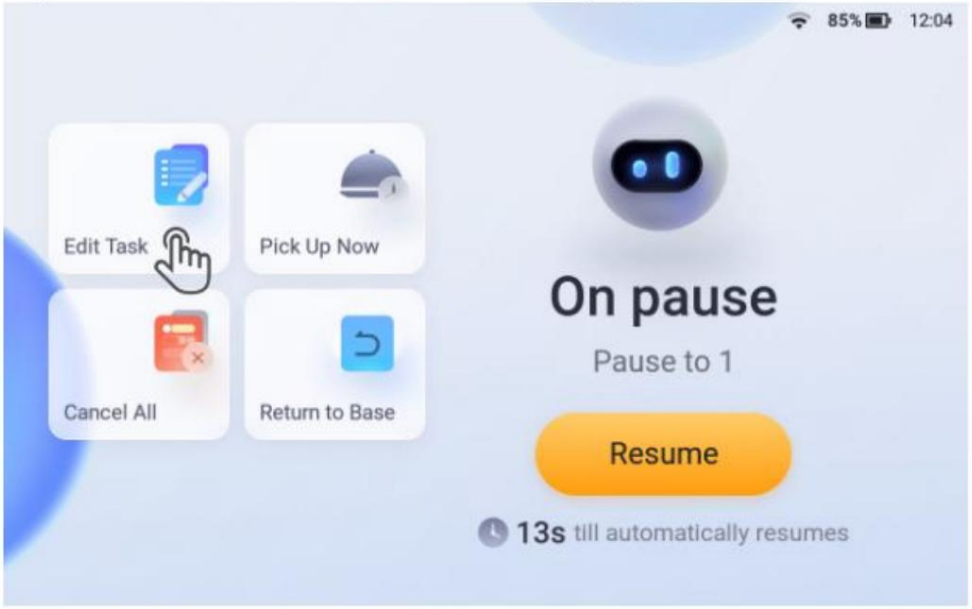
1 Pause

Tap the screen or press the emergency stop button to pause the robot when it is delivering.



2 Edit Task

Tap **Edit Task** to enter the table number page.



Machine Translated by Google

3 Edit table number

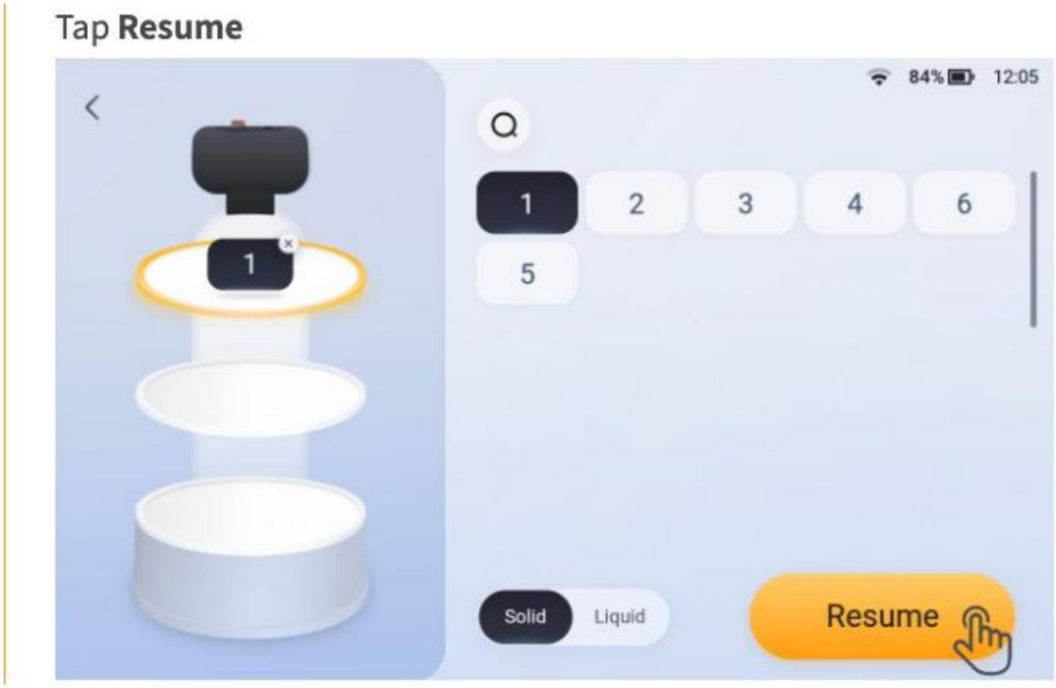
Tap the tray whose destined table number you want to change.



Select a new table number.

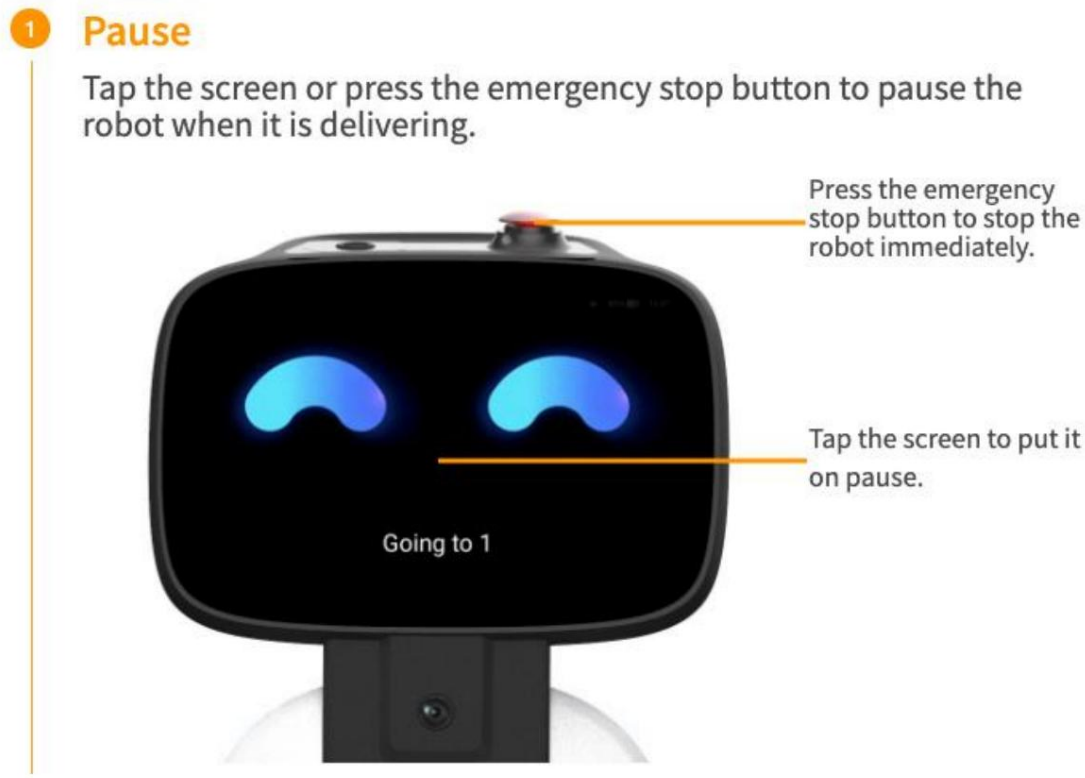


Machine Translated by Google

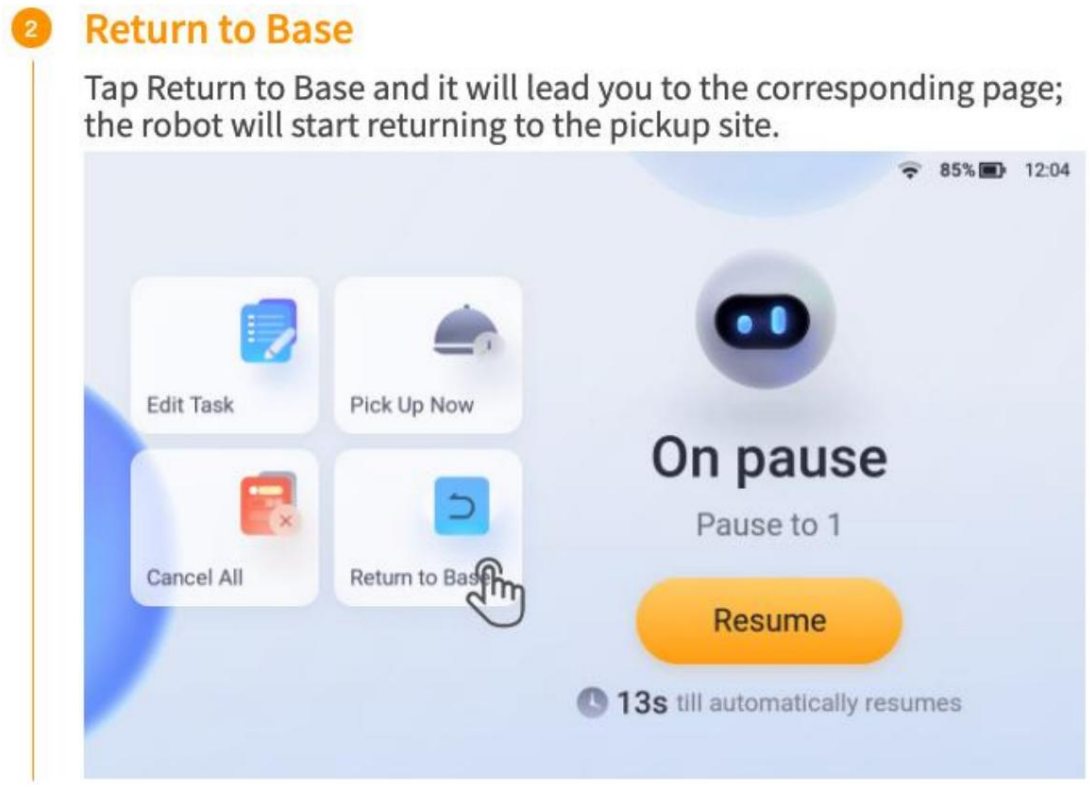


3.1.7 Regreso a la base

Esto significa que el robot regresará al punto de partida (el sitio de recogida).
Cómo regresar a la base:



Machine Translated by Google



3.2 Cumpleaños

Si es el cumpleaños de un cliente, el robot puede hacer un recorrido especial para entregar los platos de cumpleaños, durante el cual, también puede reproducir la canción de cumpleaños personalizada, creando una atmósfera romántica. para el cliente.

En el modo Cumpleaños, el robot realiza entregas para una mesa a la vez.

NOTA: Editar tarea, Recoger ahora, Cancelar todo, Regresar a la base están disponibles en la sección Cumpleaños.

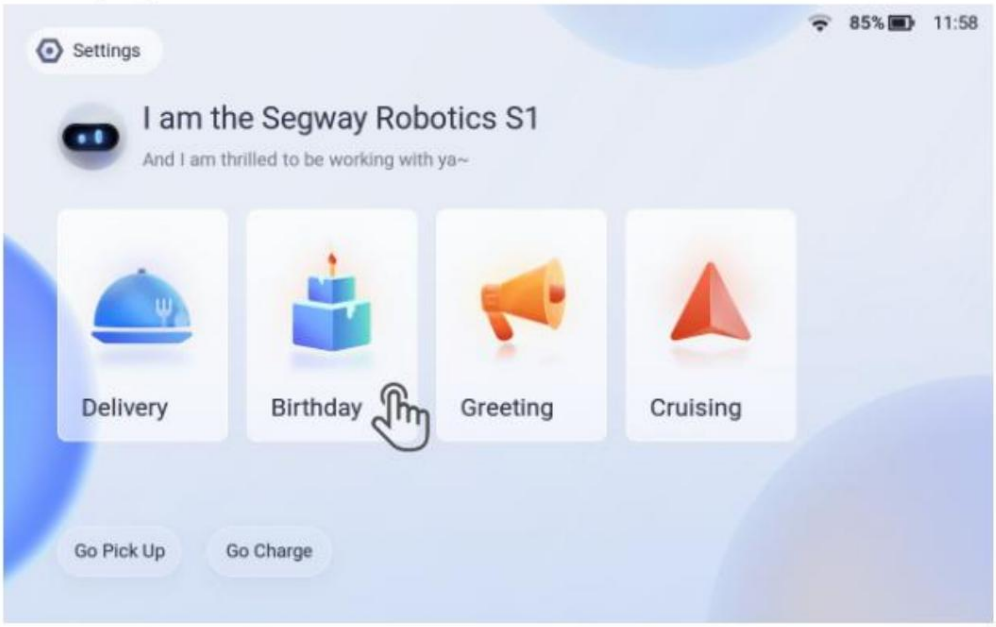
El modo y los pasos son los mismos que en el modo Entrega.

Cómo utilizar esta función:

Machine Translated by Google

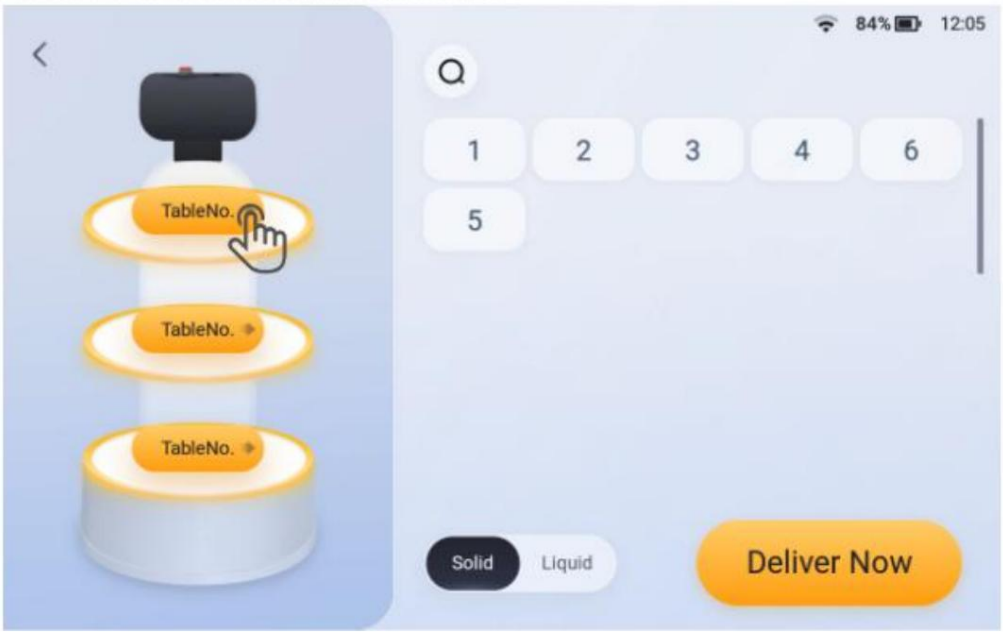
1 Select Birthday

Place the birthday dished on the trays and tap **Birthday** on the home page.

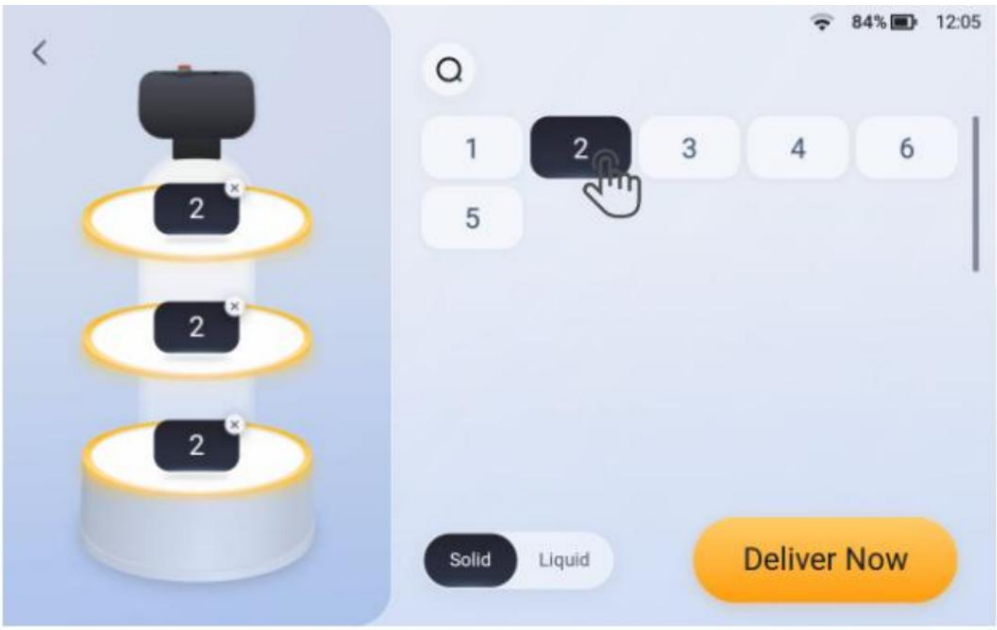


2 Select a table number

Select the intended table number.

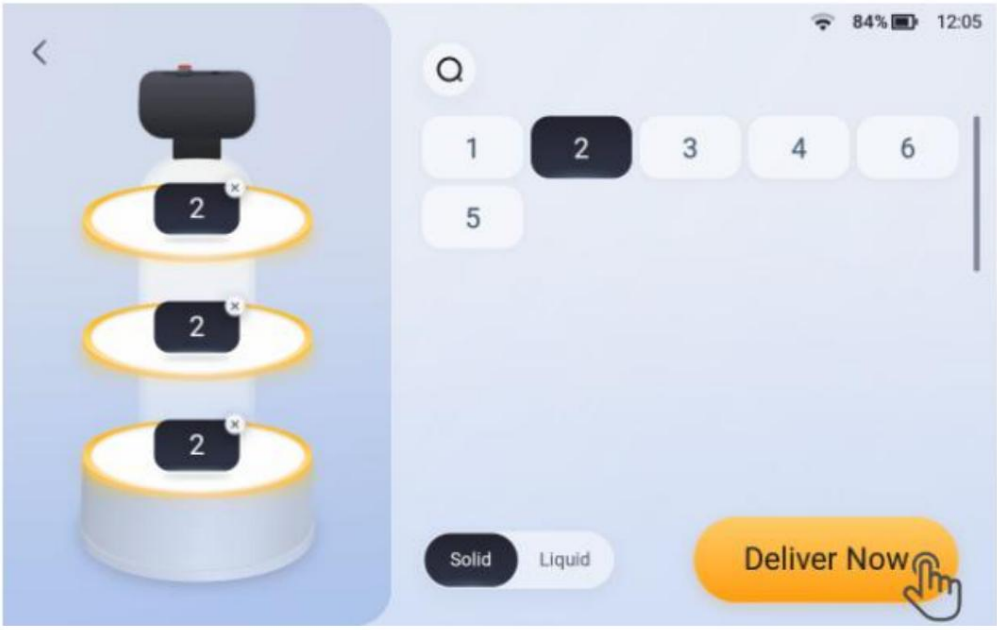


Machine Translated by Google

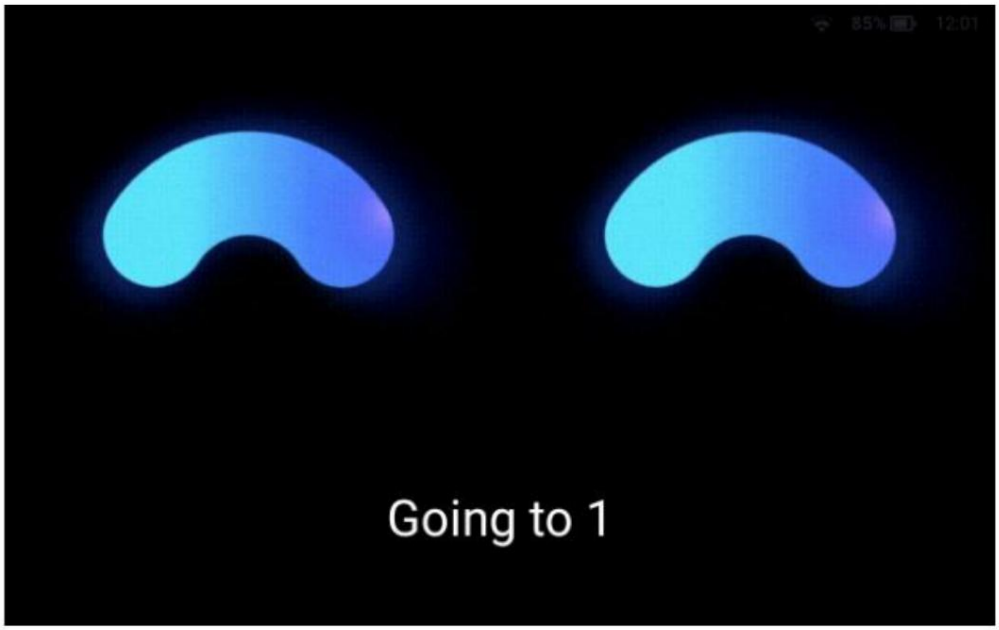


3 Start delivering

After selecting the table number, tap **Delivery Now** and the robot will roll out to deliver food.

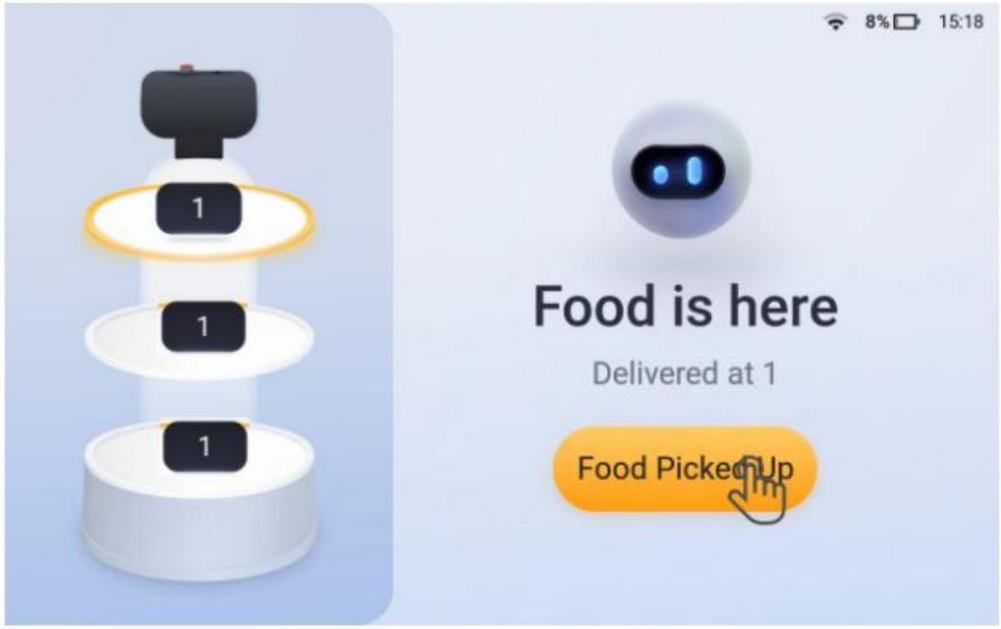


Machine Translated by Google



4 **Reach destination**

When arriving at the intended table, the robot will notify the customers, who needs to tap **Food Picked Up** after getting their food.



5 **Delivery finished**

After delivering all the food, the robot will return on its own.

3.3 Saludo

3.3.1 De pie y saludando

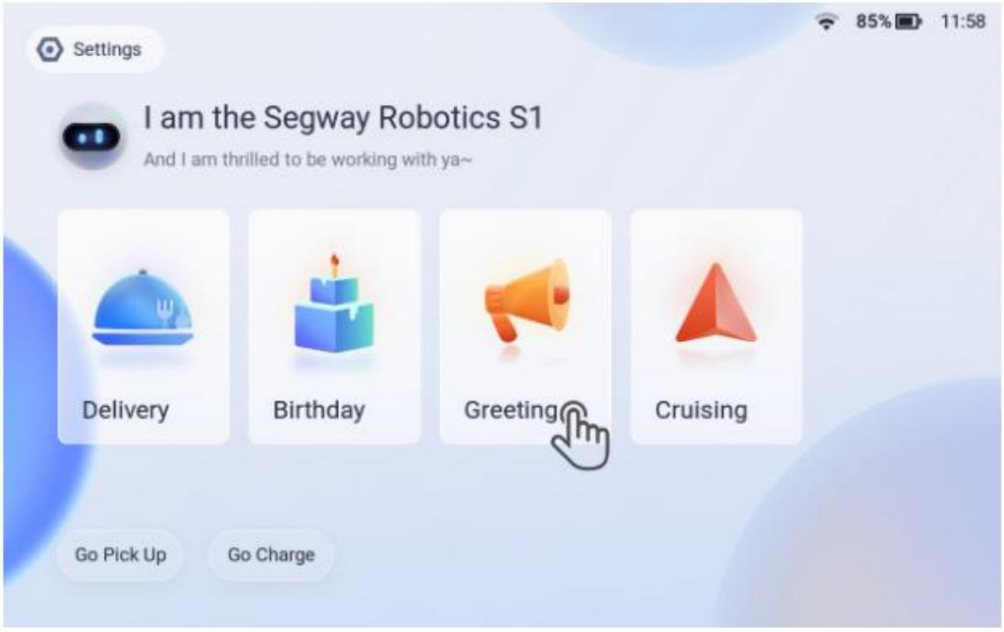
Machine Translated by Google

El robot se sitúa en el sitio designado para saludar y atraer a los clientes. Si no hay un sitio designado para esto, comuníquese con el servicio de atención al cliente para establecer un sitio o Ruta para saludar y atraer.

Cómo utilizar esta función:

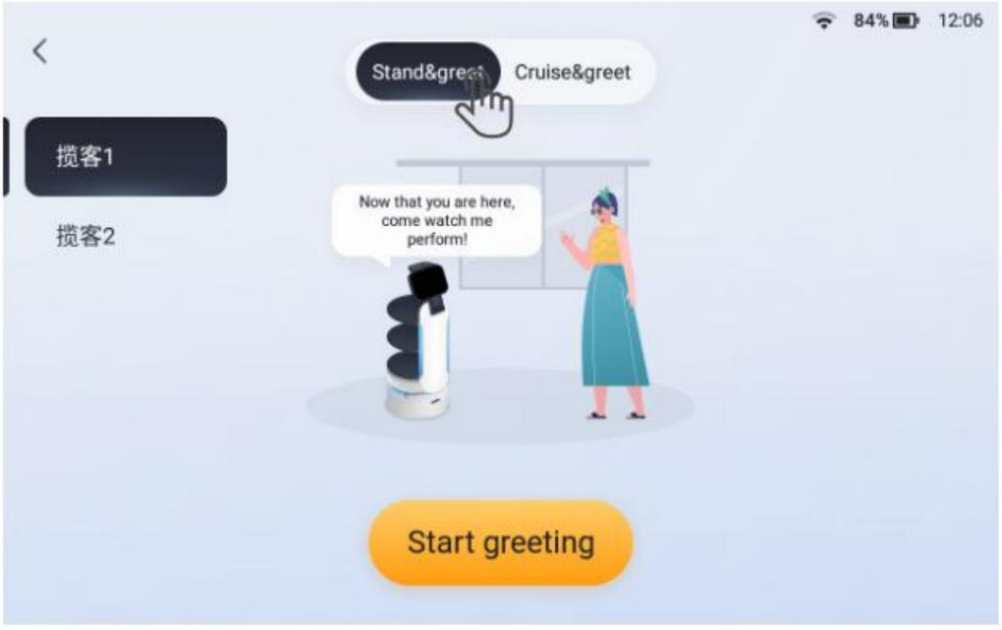
1 Select Greeting

Tap **Greeting** on the home page.



2 Select Stand&greet

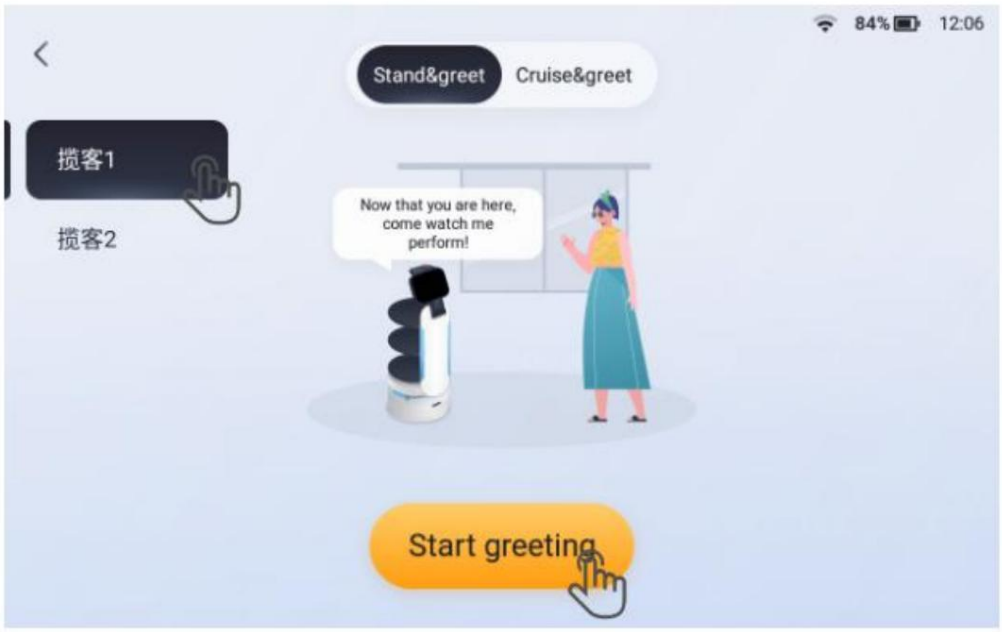
Tap **Stand&greet** to start this mode.



Machine Translated by Google

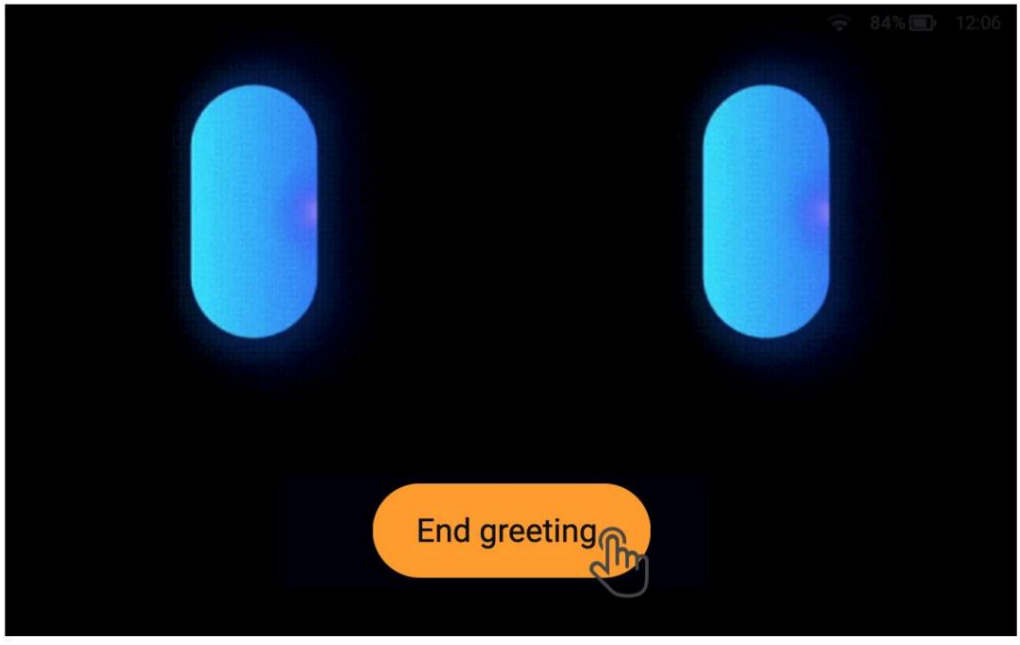
3 **Start greeting**

Select a site, tap **Start greeting** and the robot will go to that location to start greeting customers.



4 **End greeting**

After greeting is done, tap **End greeting** and the robot will return to the pickup site.



3.3.2 Crucero y saludo

El robot recorre la ruta designada para saludar y atraer a los clientes. Si no hay una ruta designada para esto, comuníquese con el servicio de atención al cliente para establecer un sitio o

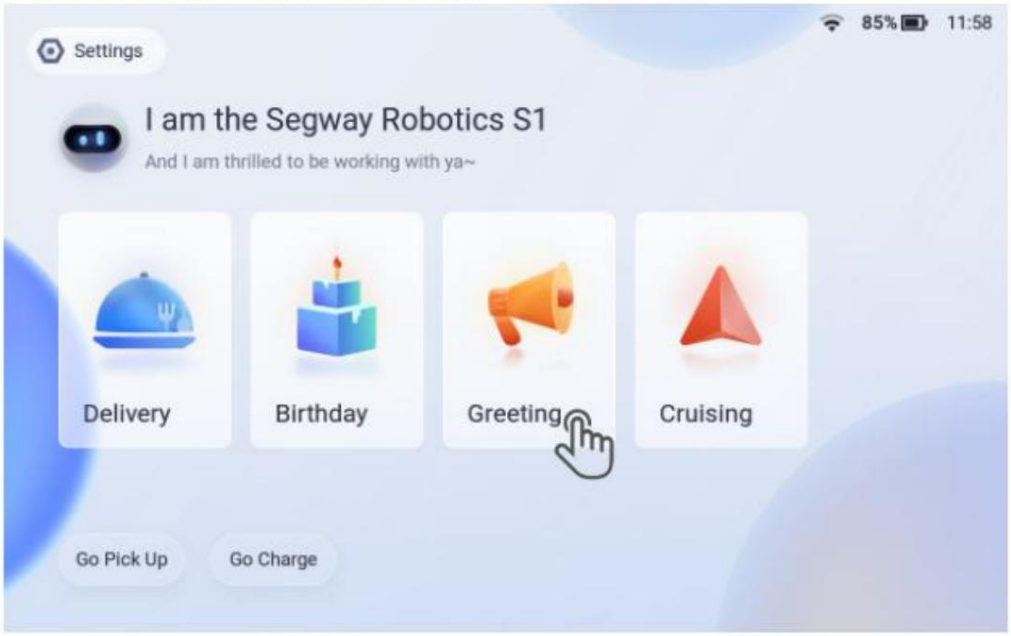
Machine Translated by Google

Ruta para saludar y atraer.

Cómo utilizar esta función:

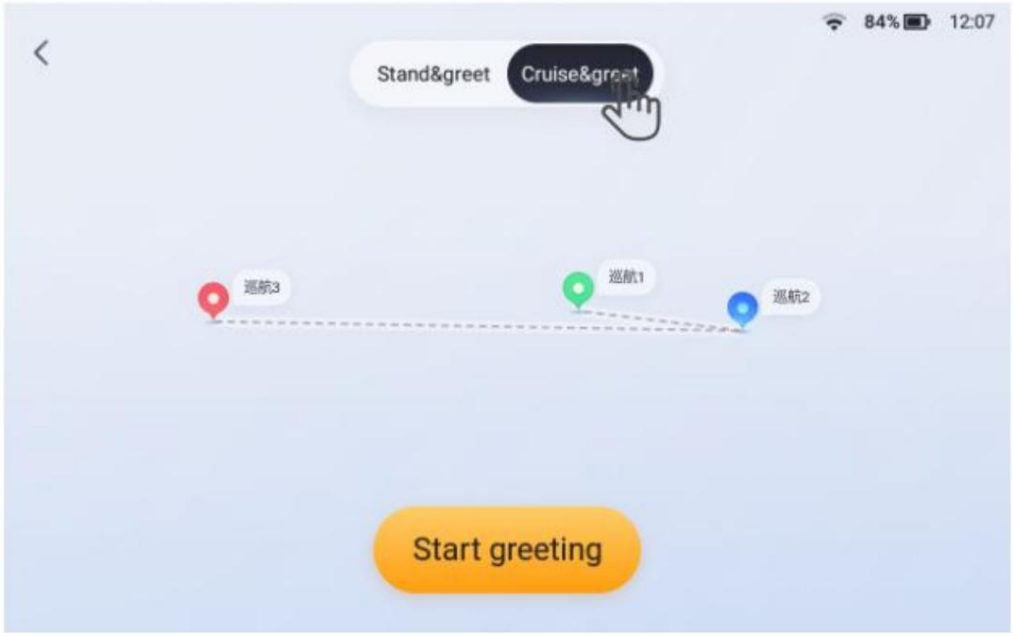
1 **Select Greeting**

Tap **Greeting** on the home page.



2 **Select Cruise&greet**

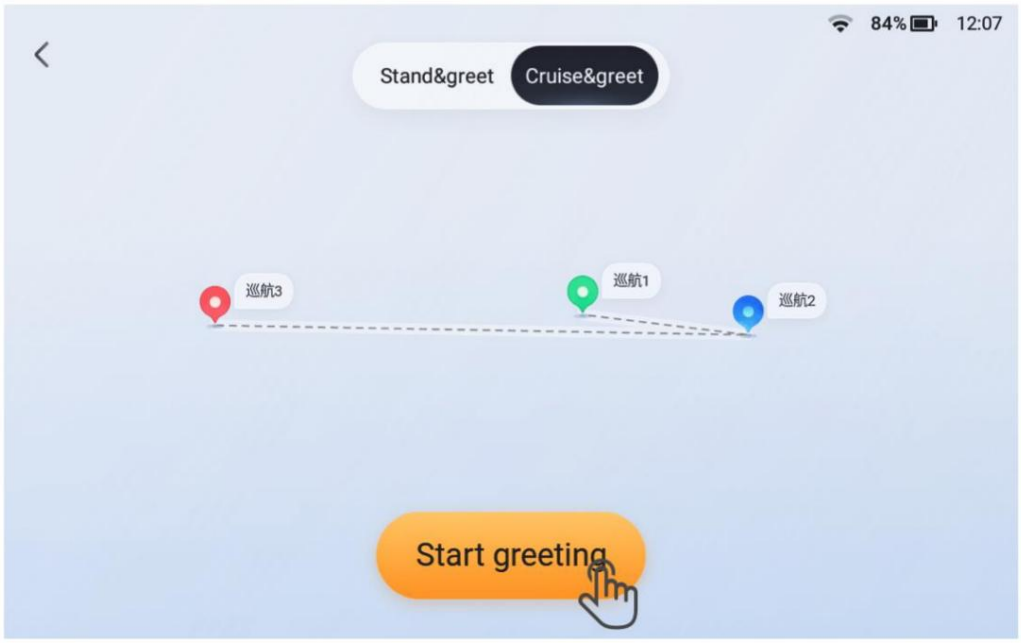
Tap **Cruise&greet** to switch to this mode.



Machine Translated by Google

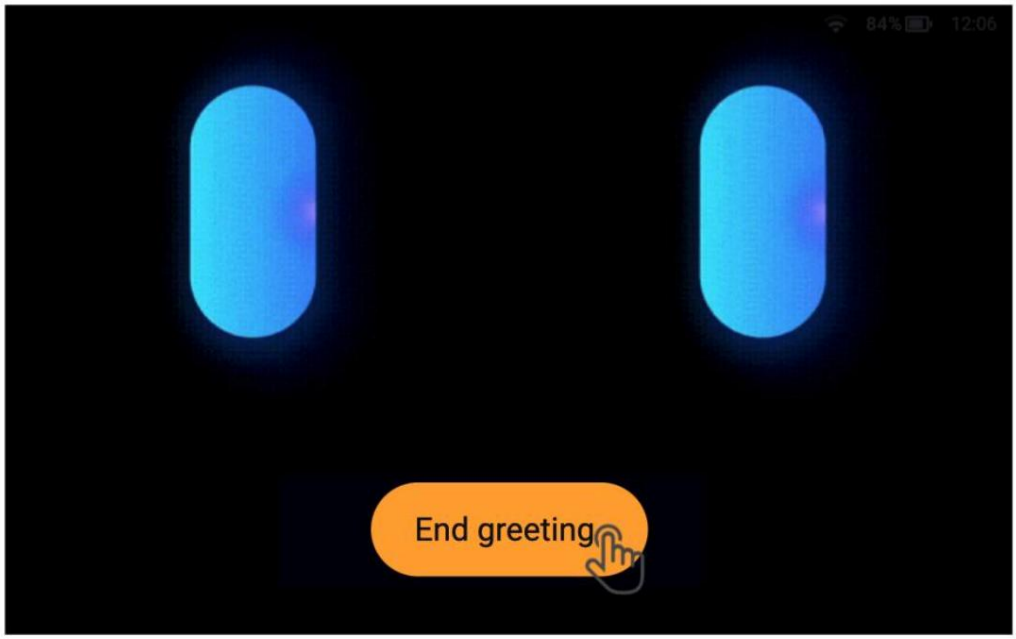
3 Starting greeting

Select a site, tap **Start greeting** and the robot will roll out on the intended route to start greeting customers.



4 End greeting

After greeting is done, tap **End greeting** and the robot will return to the pickup site.



3.4 Crucero

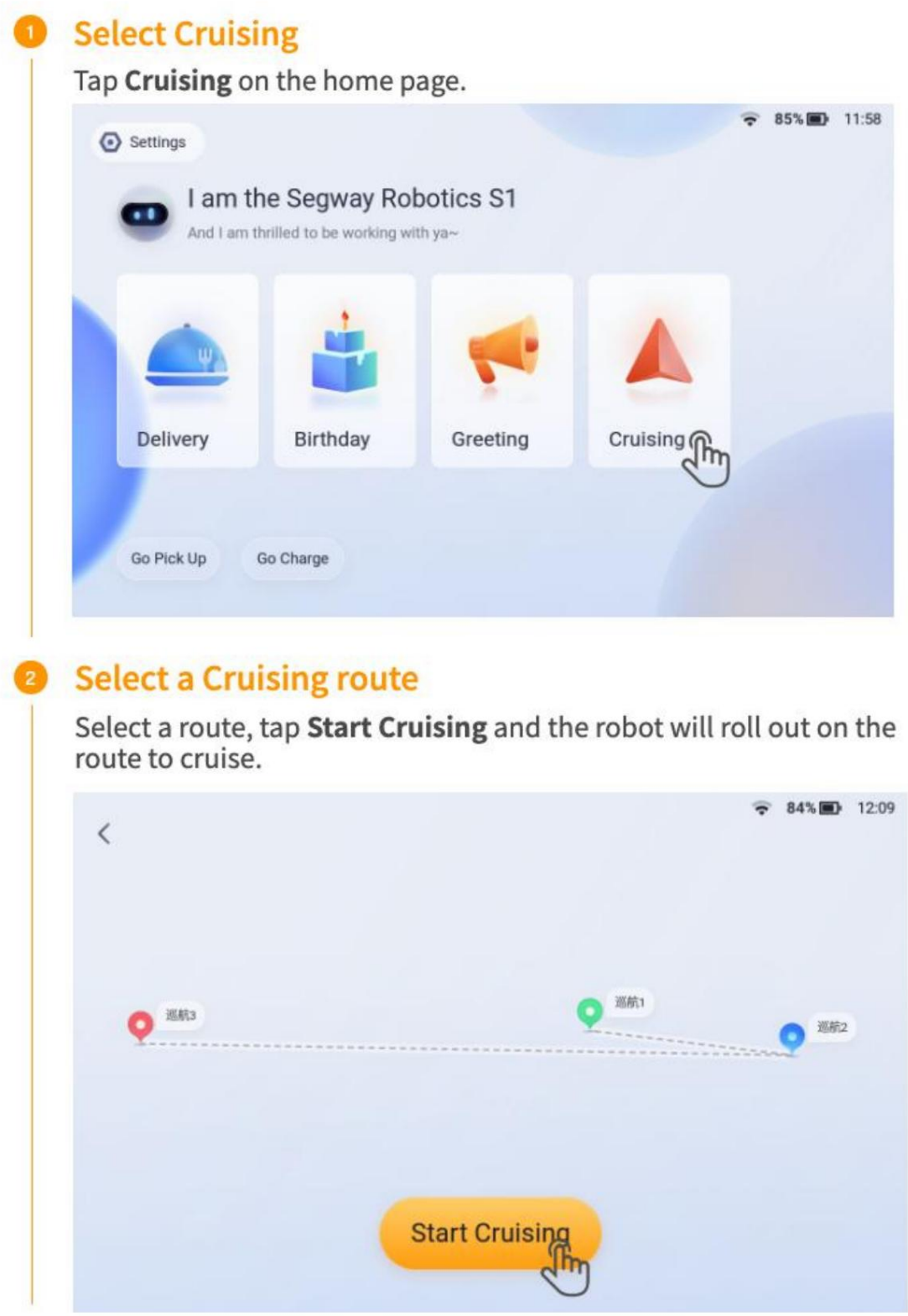
En este modo, el robot navega por la ruta trazada, ofreciendo cosas como bocadillos y

Machine Translated by Google

Servilletas. El cliente puede pausar el modo tocando la pantalla cuando lo necesite.
a.

Si no hay una ruta para esto, comuníquese con el servicio de atención al cliente para trazar una ruta para
Crucero.

3.4.1 Cómo utilizar esta función



Machine Translated by Google

3 End Cruising

After cruising is done, tap **End cruising** and the robot will return to the pickup site.

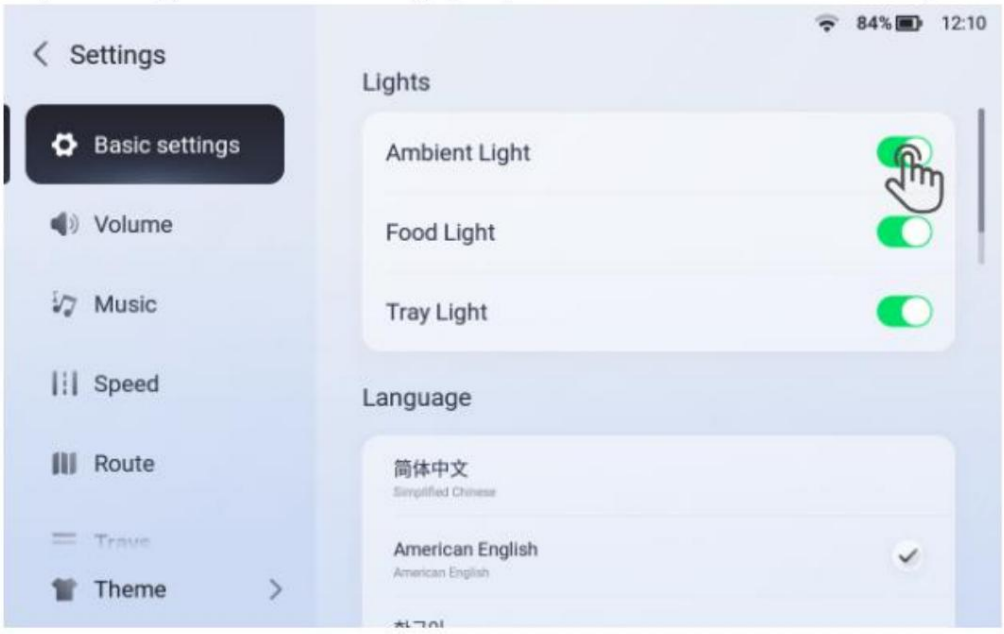


4. Configuración

4.1 Configuración básica

1 Turn on/off the lights

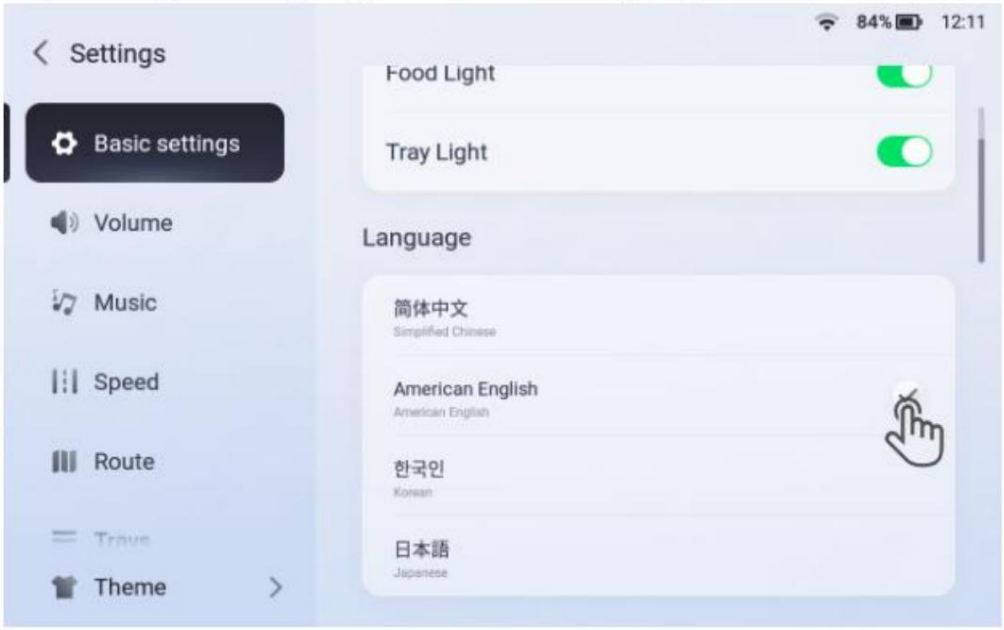
Tap **Settings** > **Basic settings**, tap the switch to turn them on/off.



Machine Translated by Google

2 Change language

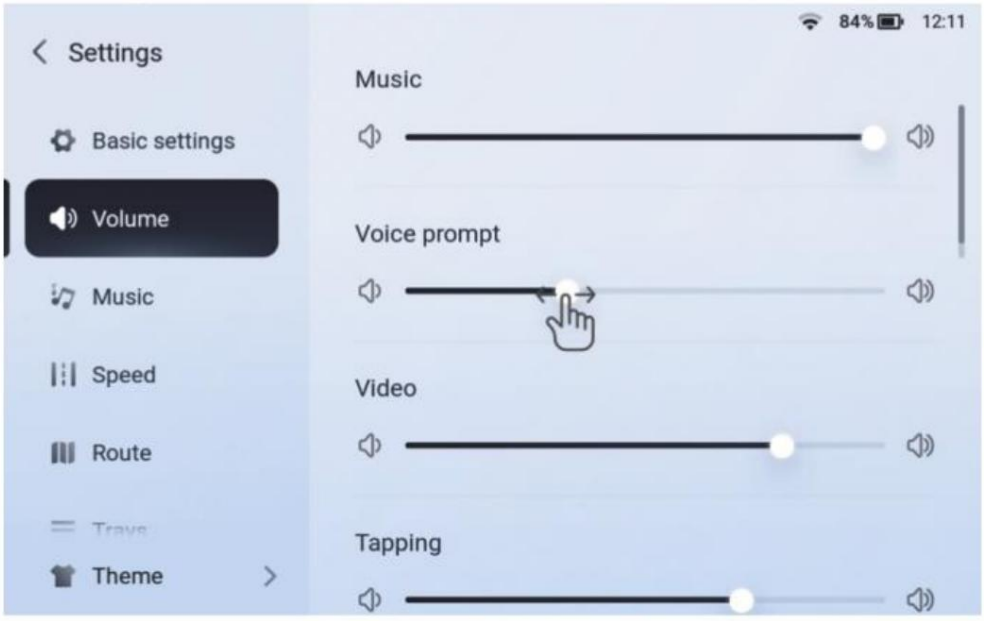
Tap **Settings** > **Language** to select the language.



4.2 Volume

1 Change volume

Tap **Settings** > **Volume**; drag the slider of the corresponding volume type.

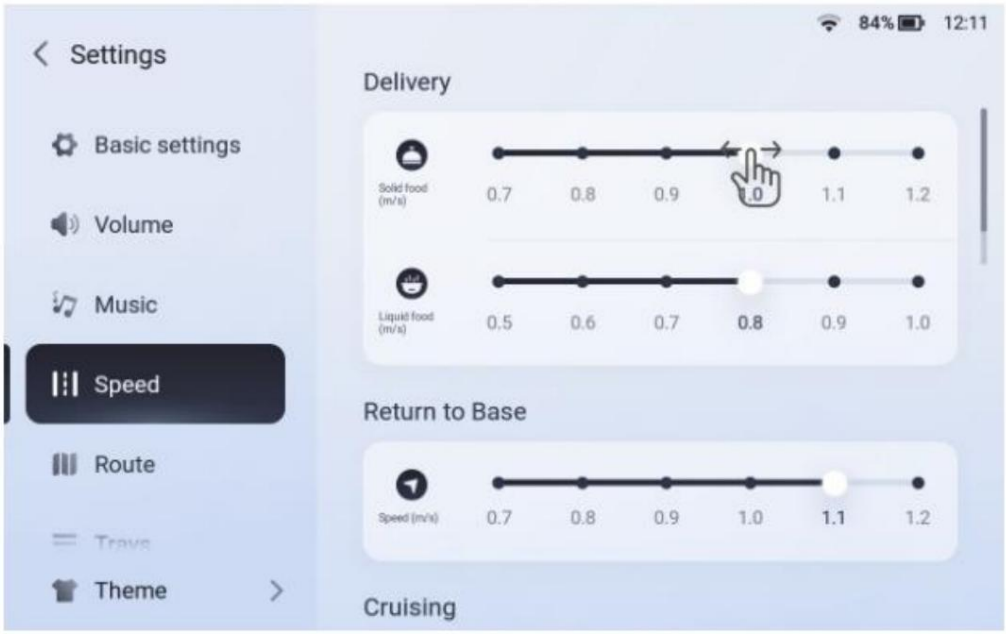


4.3 Velocidad

Machine Translated by Google

1 Change speeds

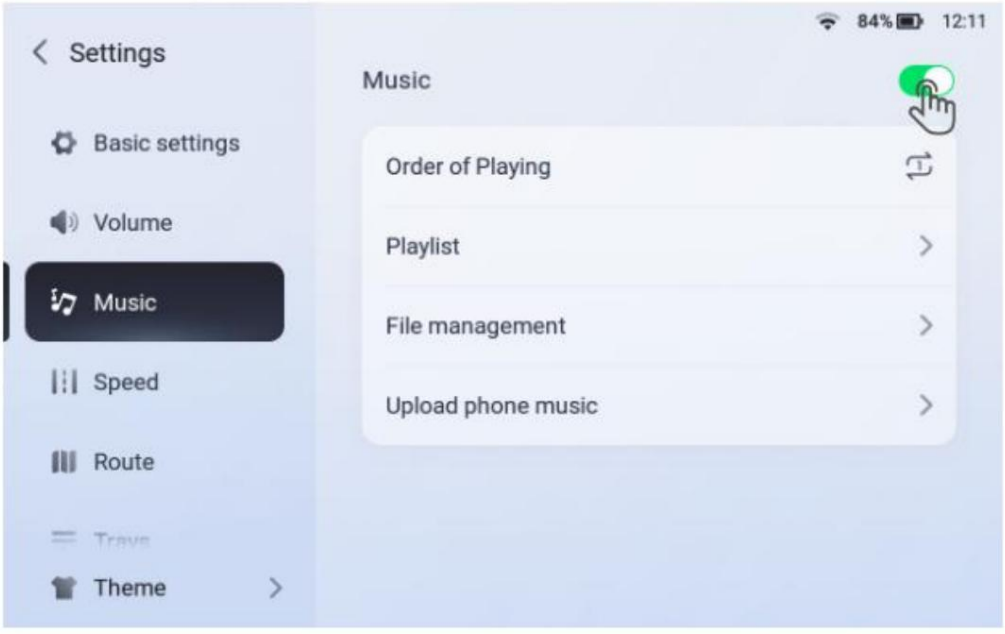
Tap **Settings** > **Speed**; drag the slider to change the speed under different modes.



4.4 Música

1 Turn on/off music

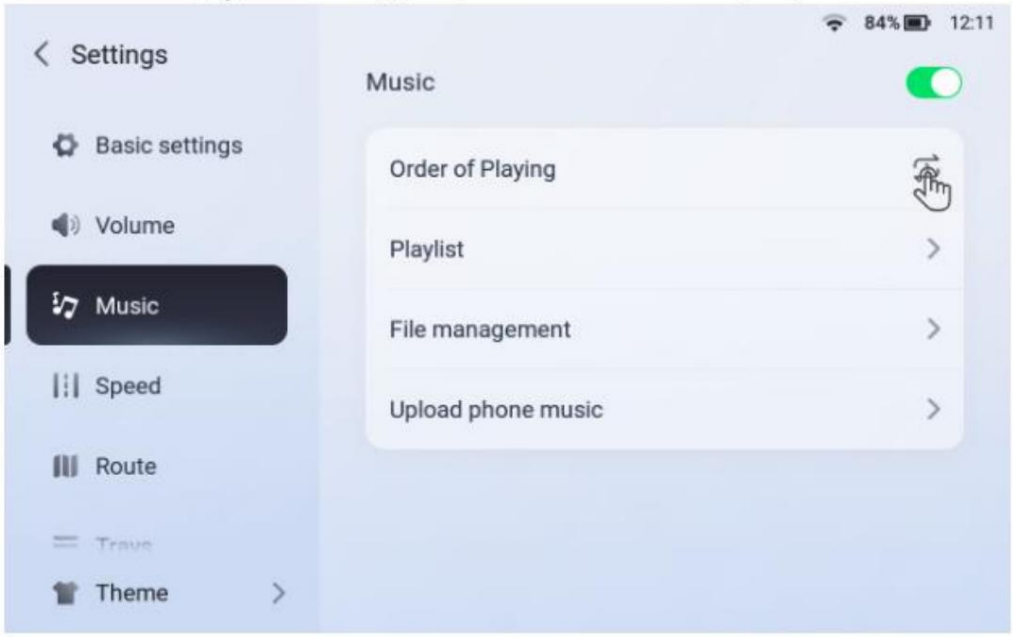
Tap **Settings** > **Music**; turn on/off the music by tapping the switch.



Machine Translated by Google

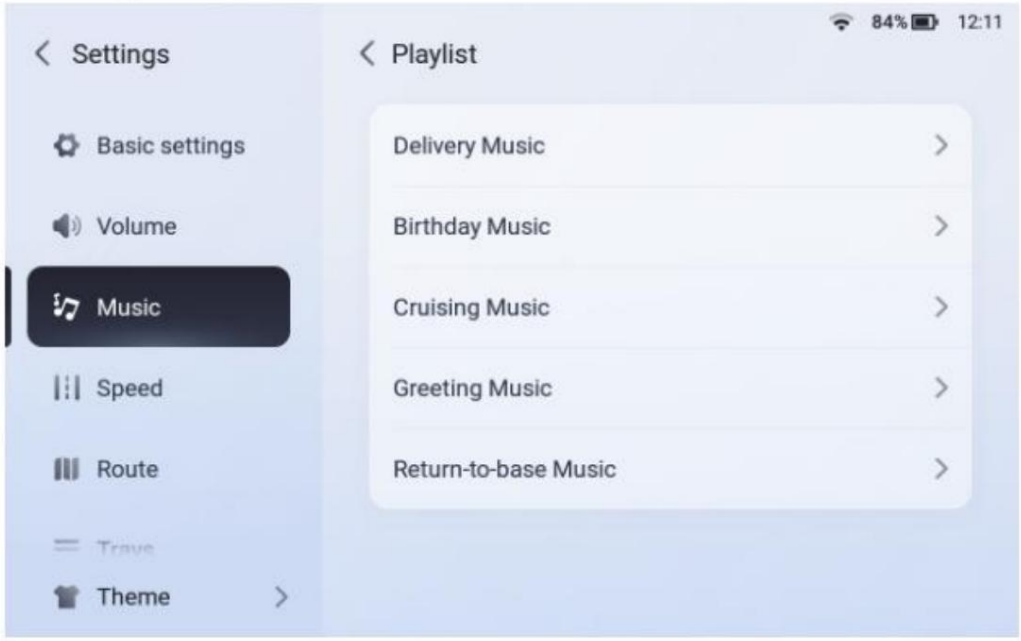
2 Change the order of playing

Tap the icon on the right to change the playing order.
Repeat One: Repeatedly plays the selected song
Repeat All: Repeats all the songs from the selected playlist
Shuffle: Randomly plays musics from the playlist



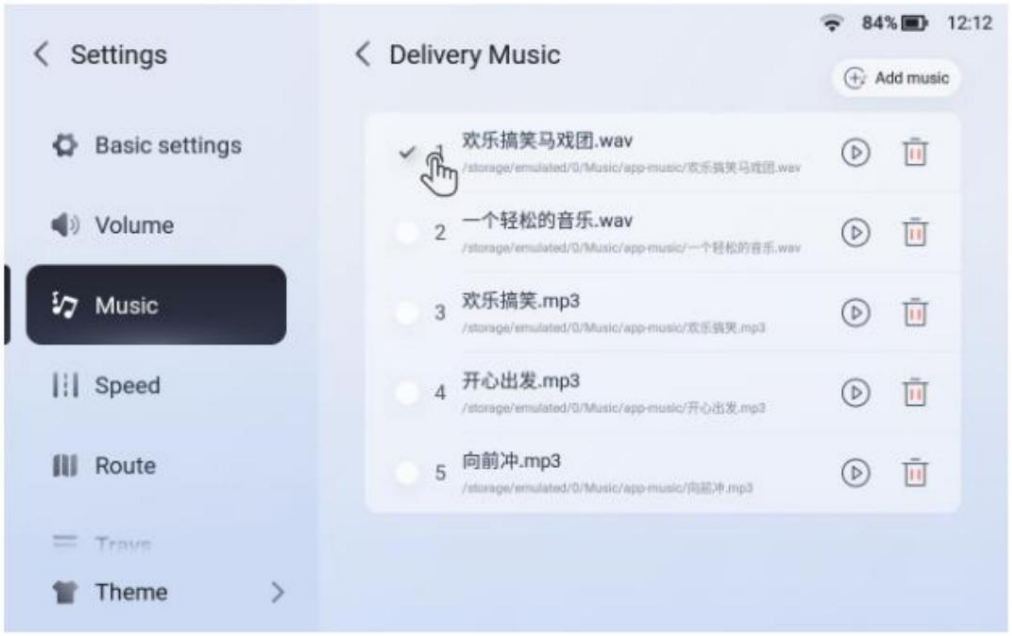
3 Playlist

Here you will find Delivery Music, Birthday Music, Cruising Music, Greeting Music and Return-to-base Music.

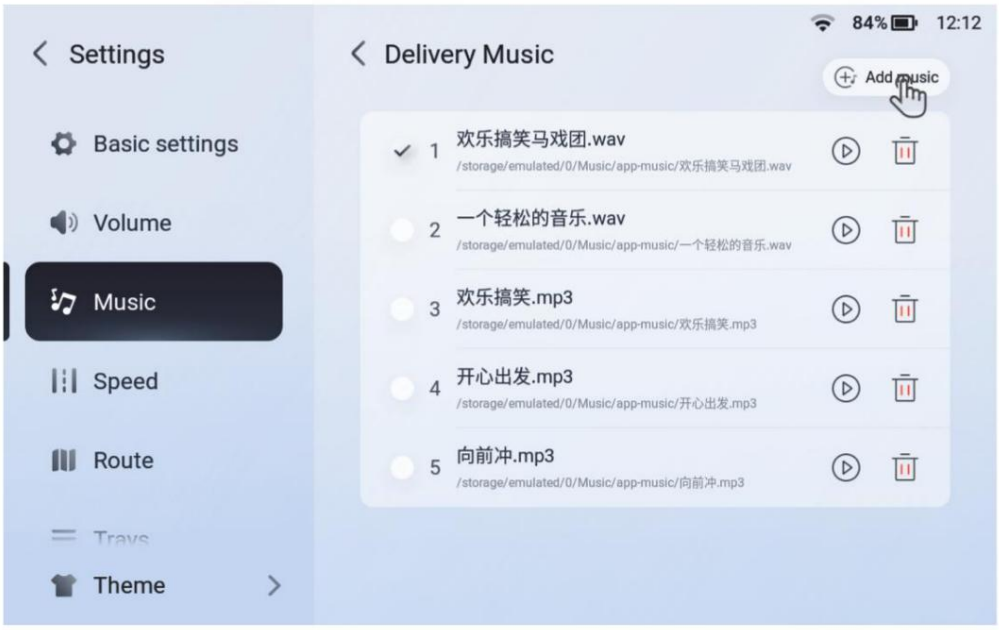


Machine Translated by Google

Select the music from the list to play in the corresponding scenario.



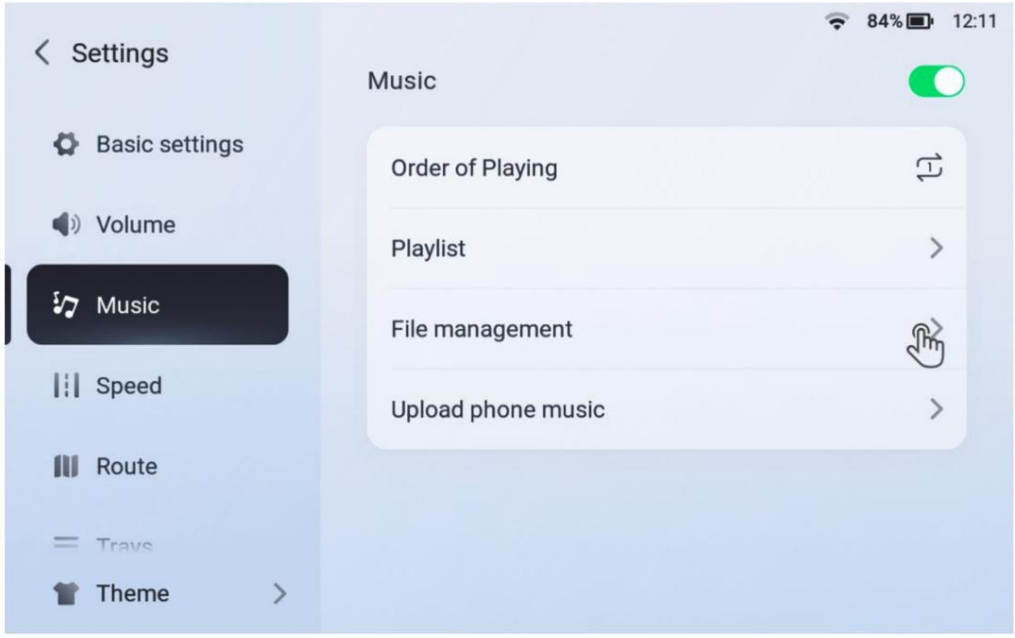
You can also upload music from your phone to File management; and tap **Add music** to add it to the list to play it in the corresponding scenario.



Machine Translated by Google

4 File management

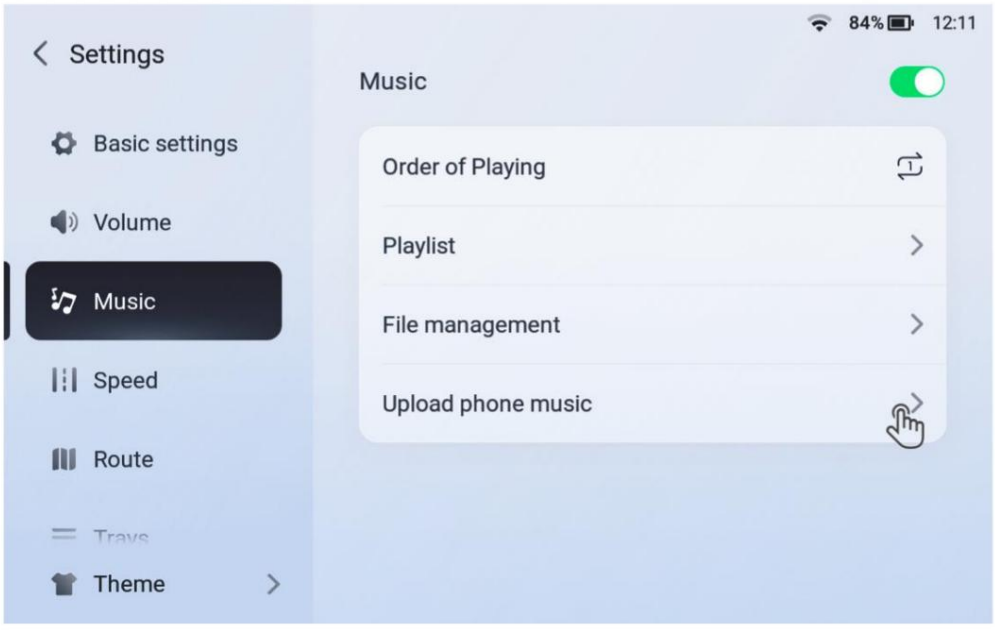
Here you will find the default music and the music uploaded from your phone.



5 Upload phone music

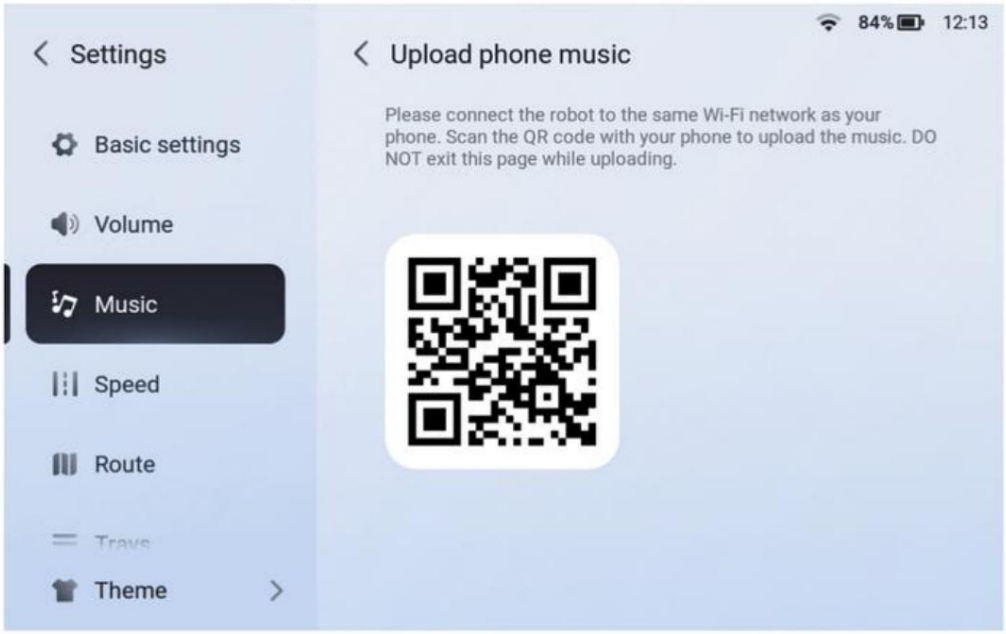
NOTE: The phone HAS TO connect to the same network as the robot!

Tap **Upload phone music**



Machine Translated by Google

Scan the code with your phone



It will lead you to the page below, where you can start uploading (make sure the music has already been saved in the phone).



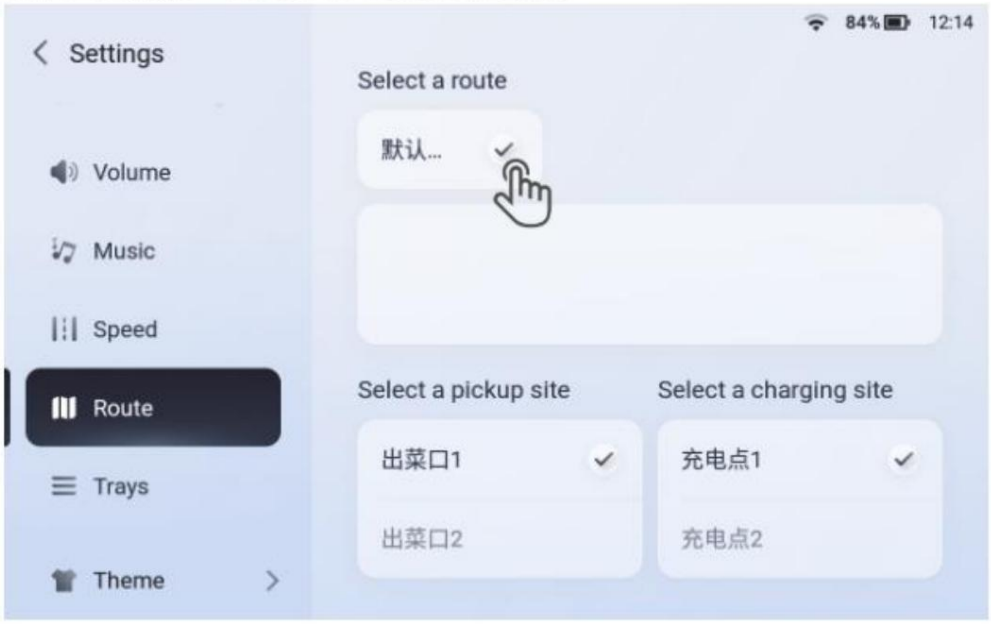
Machine Translated by Google

4.5 Cambiar ruta

"Ruta" aquí significa el/los camino(s) dentro del mapa que recorre el robot, incluyendo: la zona de recogida Sitio, punto de carga, mesas, rutas de navegación, etc. Por favor, modifique la ruta con discreción.

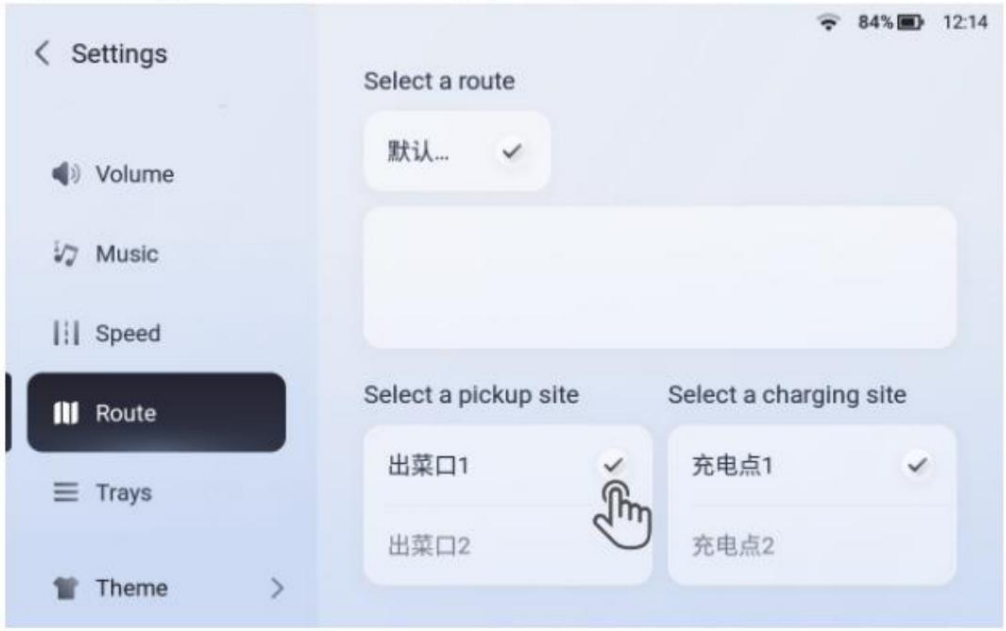
1 **How to change route**

Tap **Settings** > **Route** to select a route.



2 **How to change the pickup site**

Tap **Settings** > **Route** to select a pickup site.

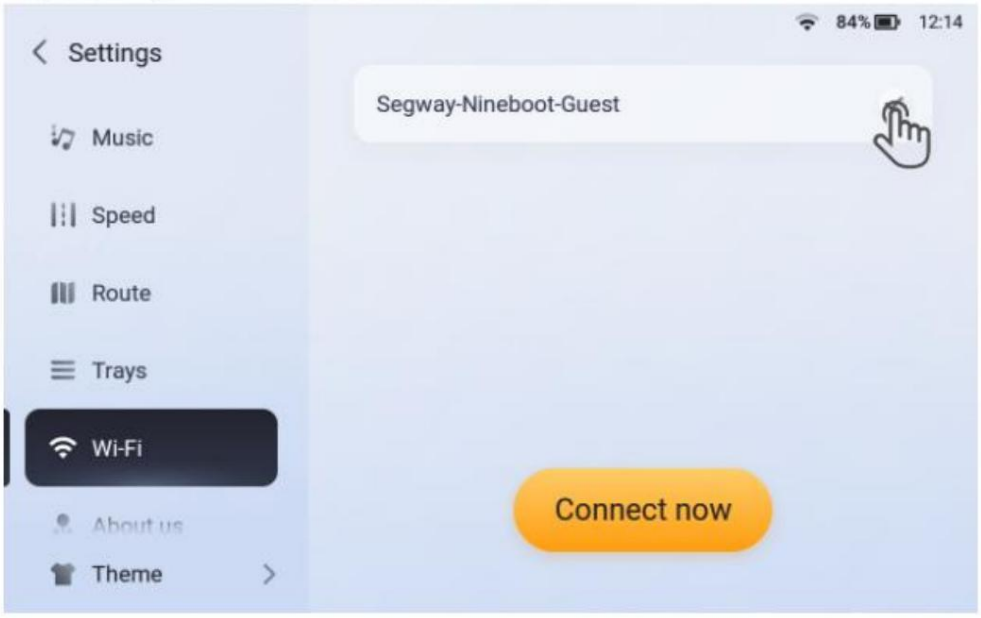


Machine Translated by Google

4.6 Wi-Fi

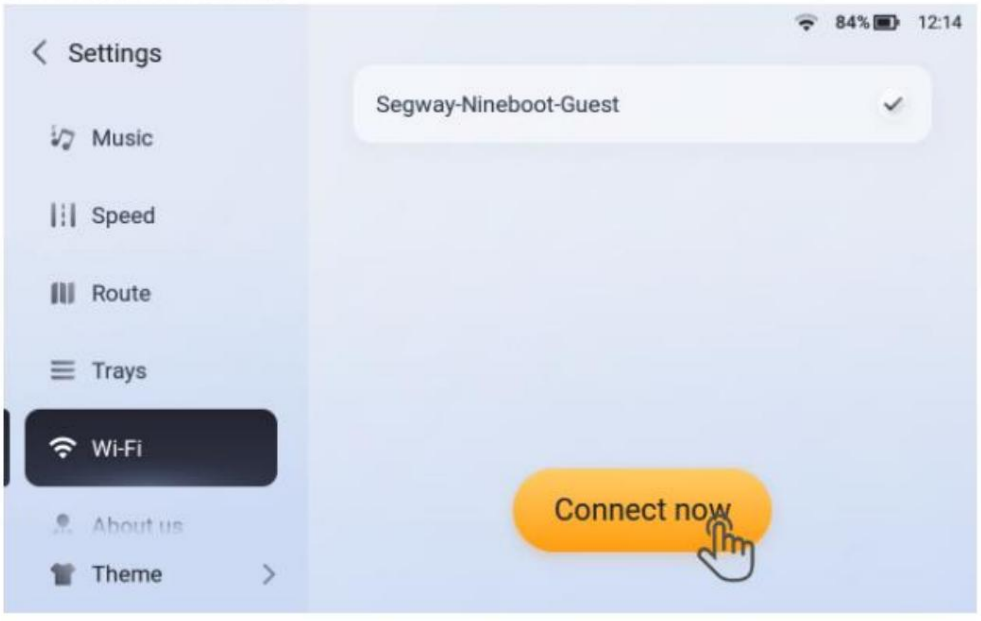
1 **Change Wi-Fi**

Tap **Settings** > **Wi-Fi** to select a Wi-Fi.



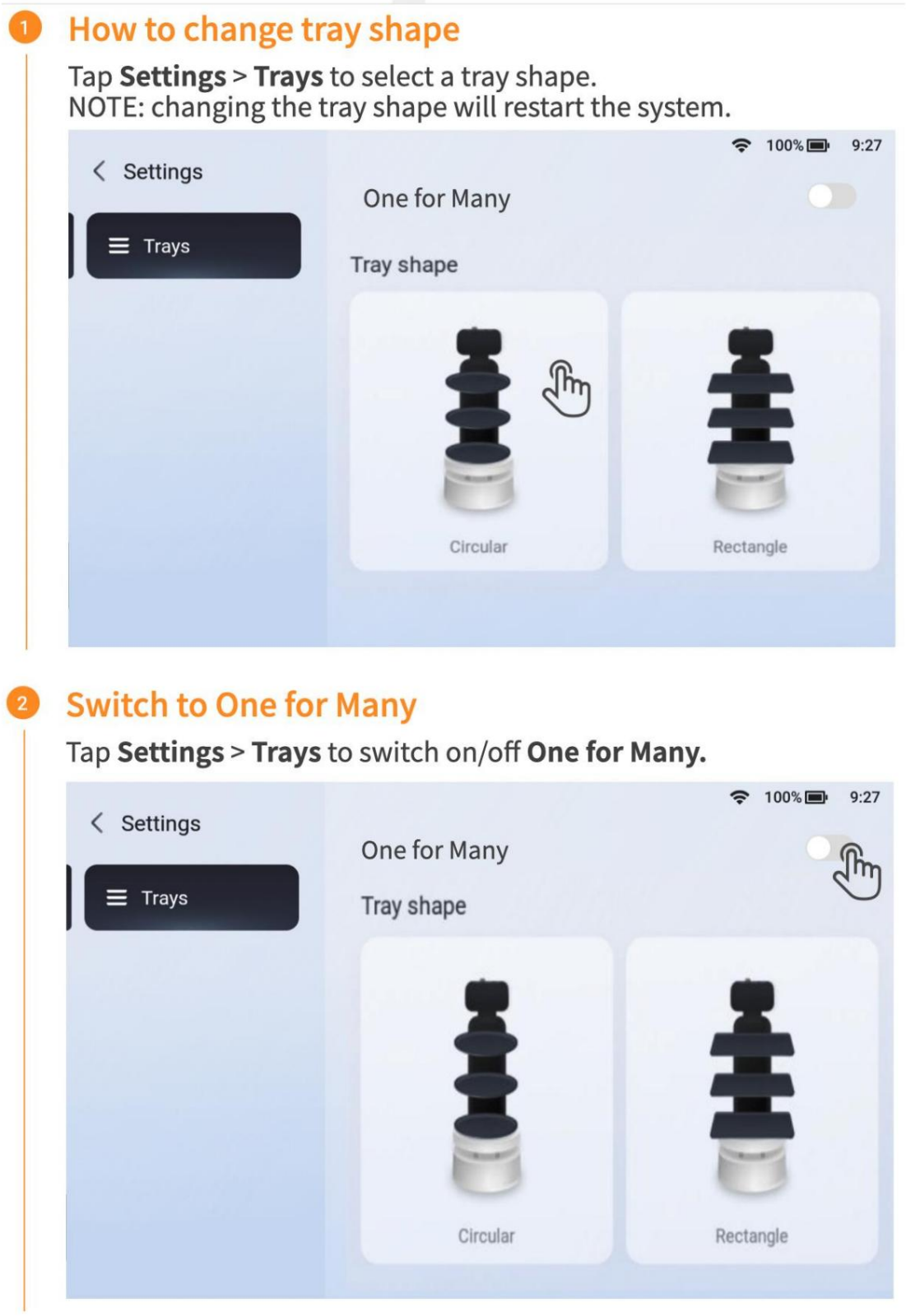
2 **Connect to a new Wi-Fi**

Tap **Settings** > **Wi-Fi** then tap **Wi-Fi** on the lower right corner to enter the connecting page.



4.7 Bandeja

Machine Translated by Google



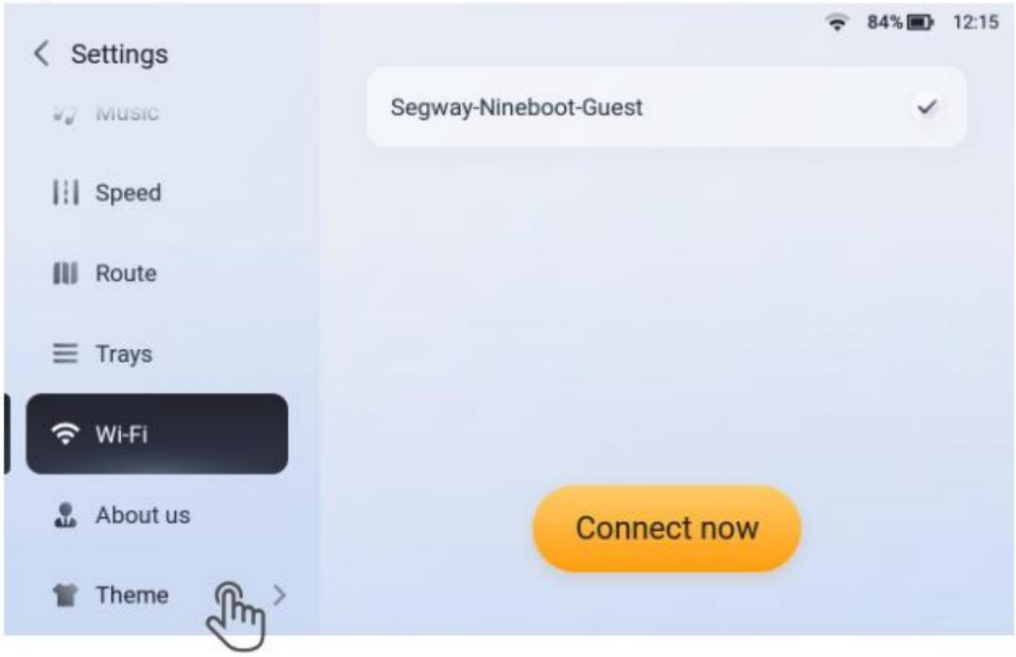
4.8 Tema

Elige el tema de la página según tu preferencia.

Machine Translated by Google

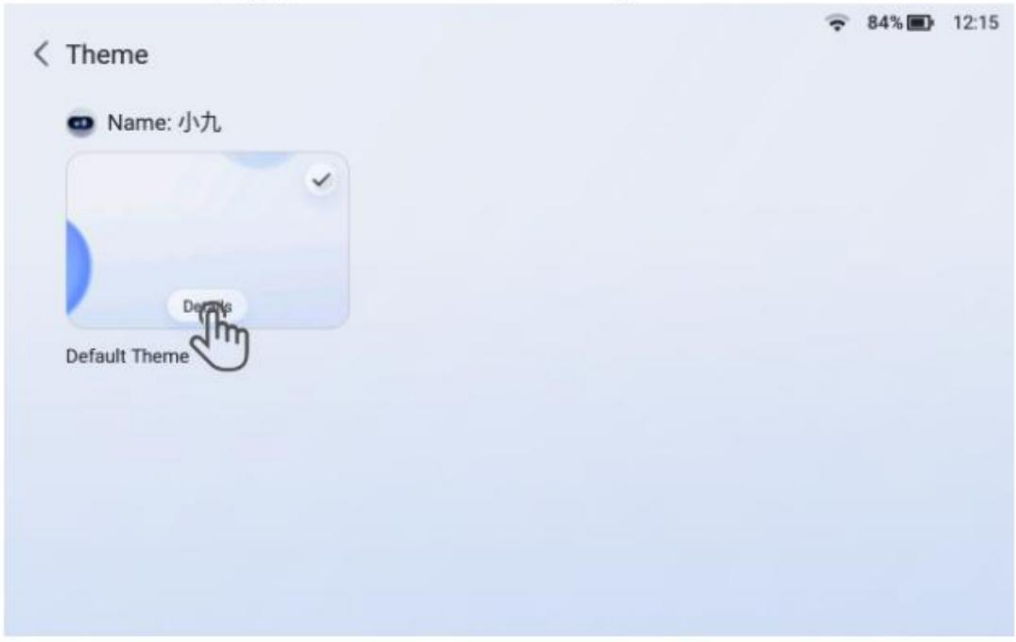
1 Theme

Tap **Settings** > **Theme**

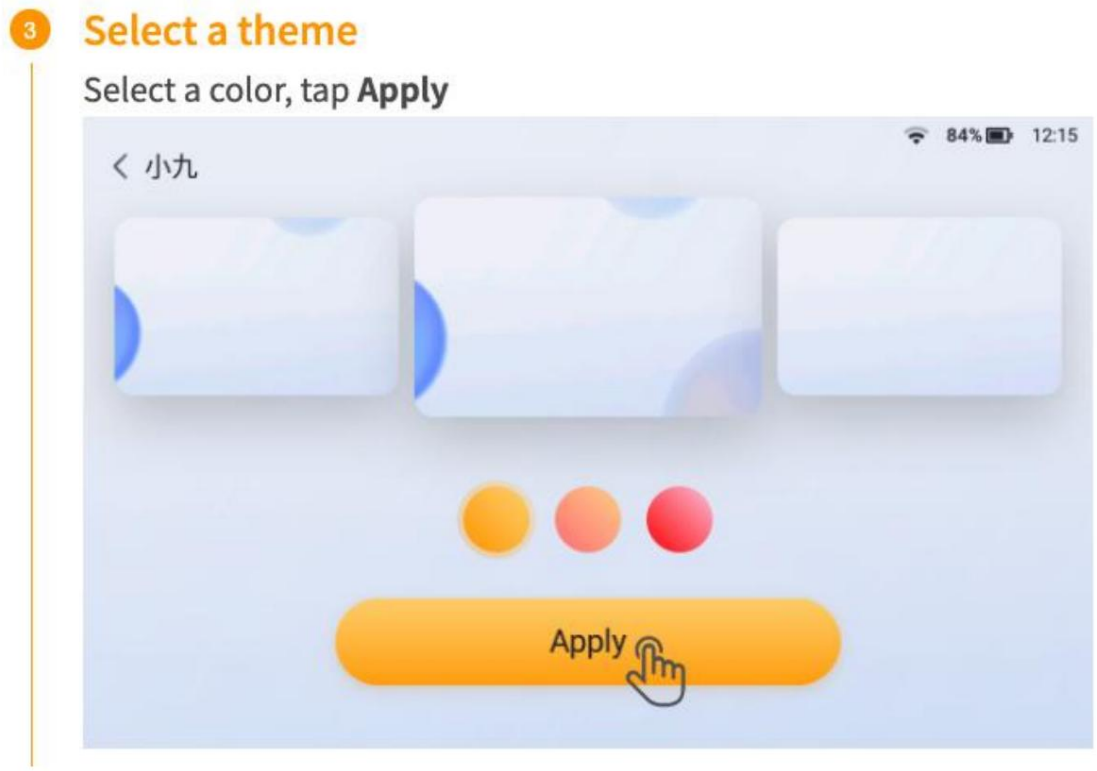


2 Select a theme

When on this page, select a theme and tap **Details**



Machine Translated by Google



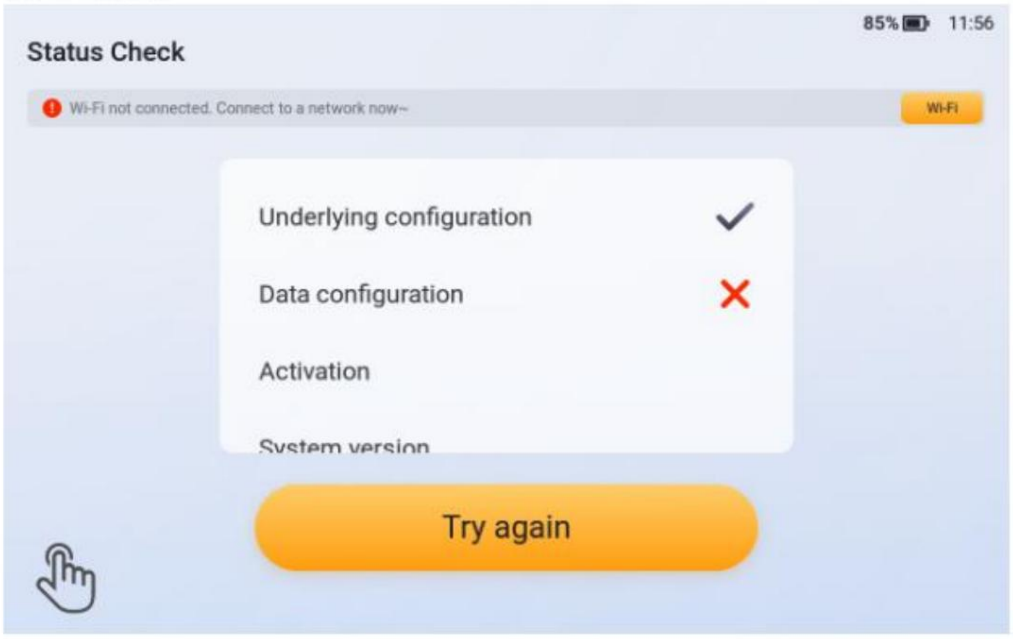
4.9 Avanzado

Cambie la configuración avanzada ingresando la contraseña para obtener más acceso.
No cambie la configuración avanzada sin permiso.
NOTA: Consulte con un soporte técnico profesional si desea editar las “OP del desarrollador”.

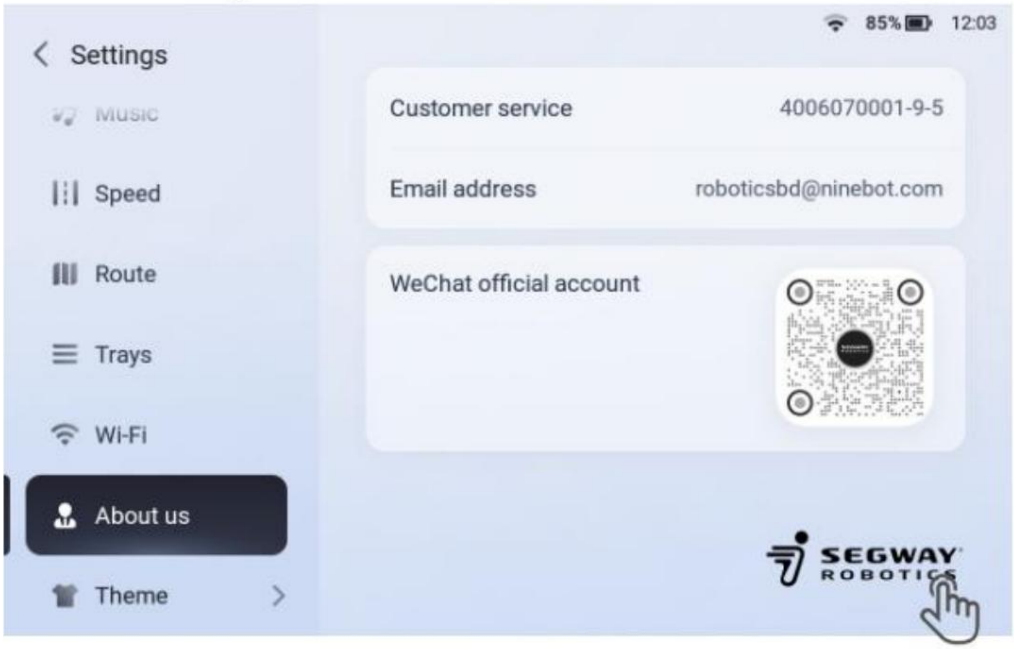
Machine Translated by Google

1 Advanced settings

1. During the Status Check, repeatedly and quickly tap the lower-left corner.

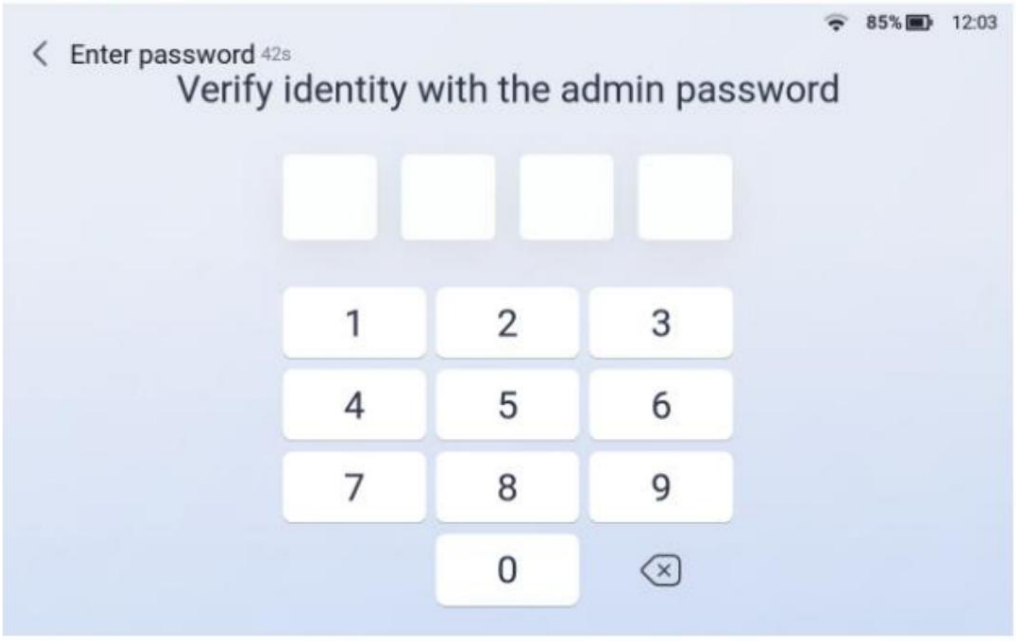


2. Tap **Settings** > **About us** and repeatedly and quickly tap the logo on the lower-right corner.



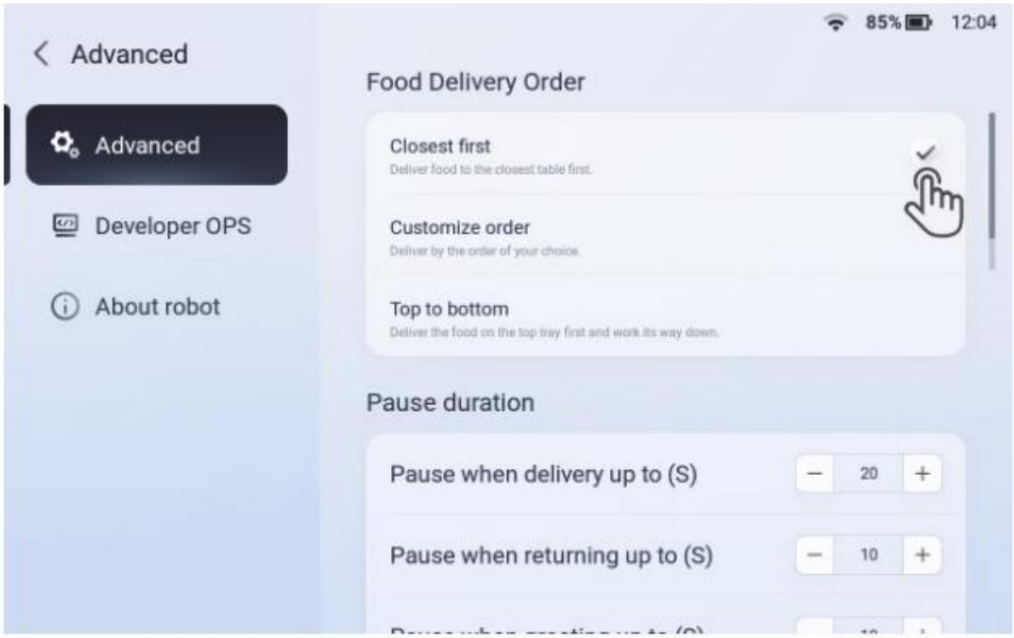
Machine Translated by Google

2 Enter password

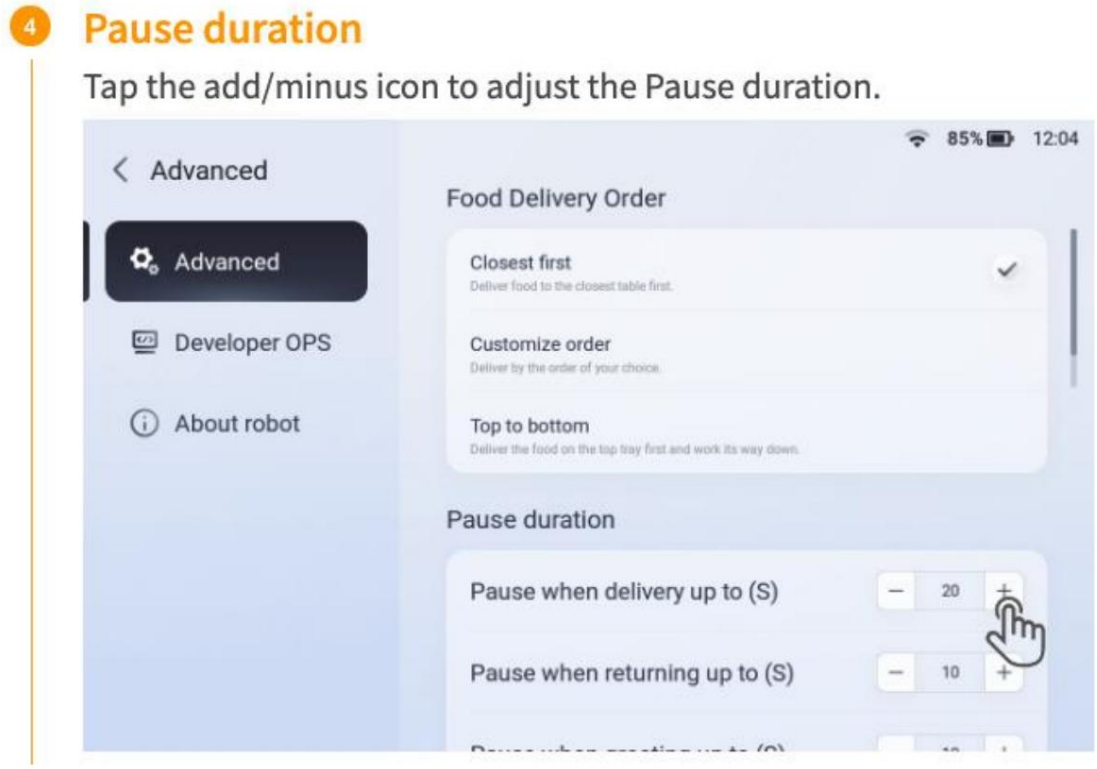


3 Food Delivery Order

Select the desired order.



Machine Translated by Google



5.1 Qué hacer cuando se pierde el robot

Posibles causas:

1. El robot no detecta las marcas de posicionamiento sobre el techo.
2. El robot está fuera del radio del mapa. Si se pierde,

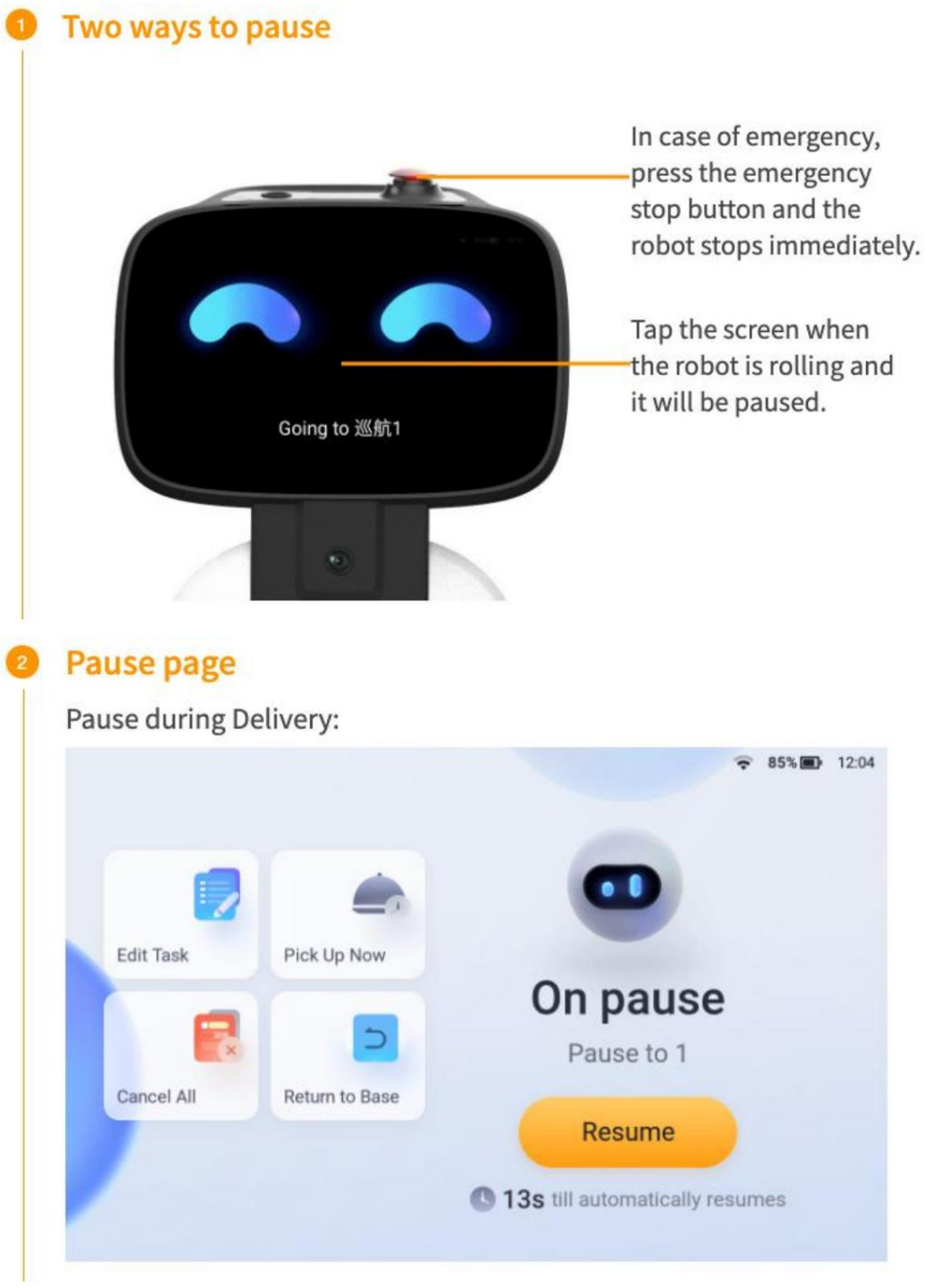
por favor:

1. Presiónelo para colocarlo debajo de las marcas de posicionamiento y vea si la notificación perdida desaparece.
2. Inspeccione las marcas de posicionamiento sobre el techo y vea si están bloqueadas, sucias o dañadas.
3. Inspeccione las cámaras del robot y vea si están bloqueadas, sucias o dañadas.

5.2 Cómo pausar

El robot no se puede empujar mientras está rodando. Solo se puede empujar cuando está en pausa.

Machine Translated by Google



5.3 Cómo empujar el robot

El robot no se puede empujar mientras está rodando. Solo se puede empujar cuando la pantalla muestra que está en pausa.

Machine Translated by Google

5.4 Cómo cargar el robot

5.4.1 Cargar la batería

El robot tiene una batería interna recargable. No la extraiga. Si necesita extraerla o reemplazarla, contacte con un técnico para obtener ayuda. El icono de la batería en la esquina superior derecha muestra el nivel de batería o el estado de carga. Conecte el robot a la toma de corriente mediante el cable de carga (incluido).



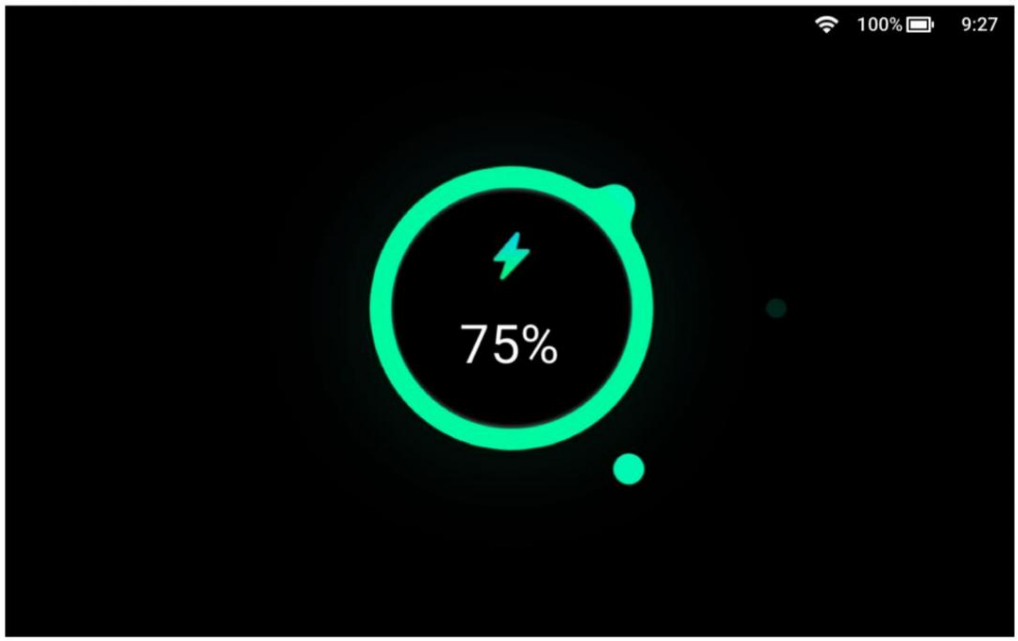
5.4.2 Página de carga

El robot no puede funcionar mientras se carga; la pantalla mostrará la página de carga durante este tiempo. Puede desconectar el cable para salir de esta página.

Machine Translated by Google

1 **Charging page**

The screen displays the current battery level and the charging animation;
charging is completed when the level reaches 100%.

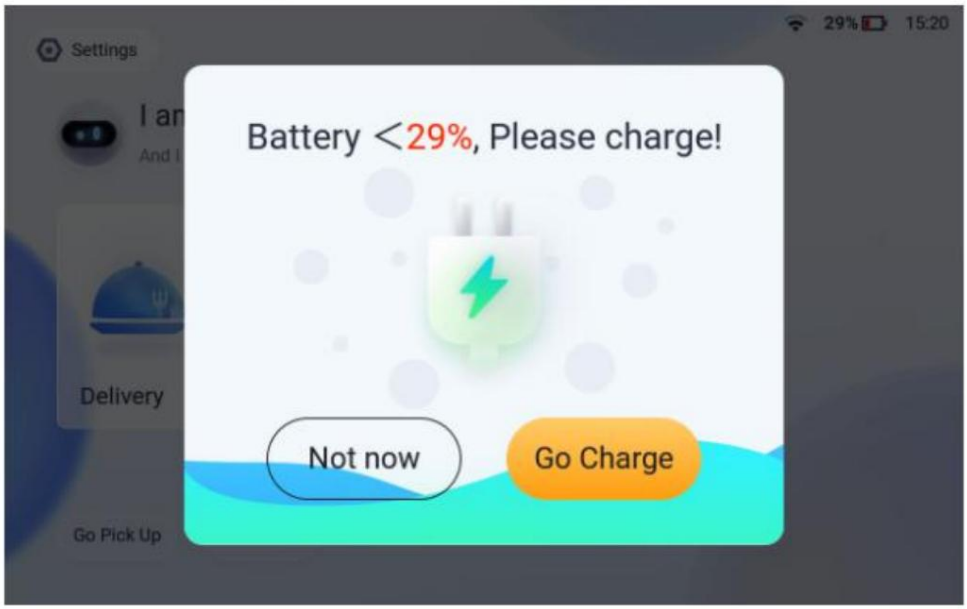


5.4.3 Notificación de batería baja

Cuando el nivel de batería del robot sea bajo, aparecerá una notificación. Para garantizar su correcto funcionamiento, mantenga el nivel de batería por encima del 10 %.

1 **Battery level lower than 30%**

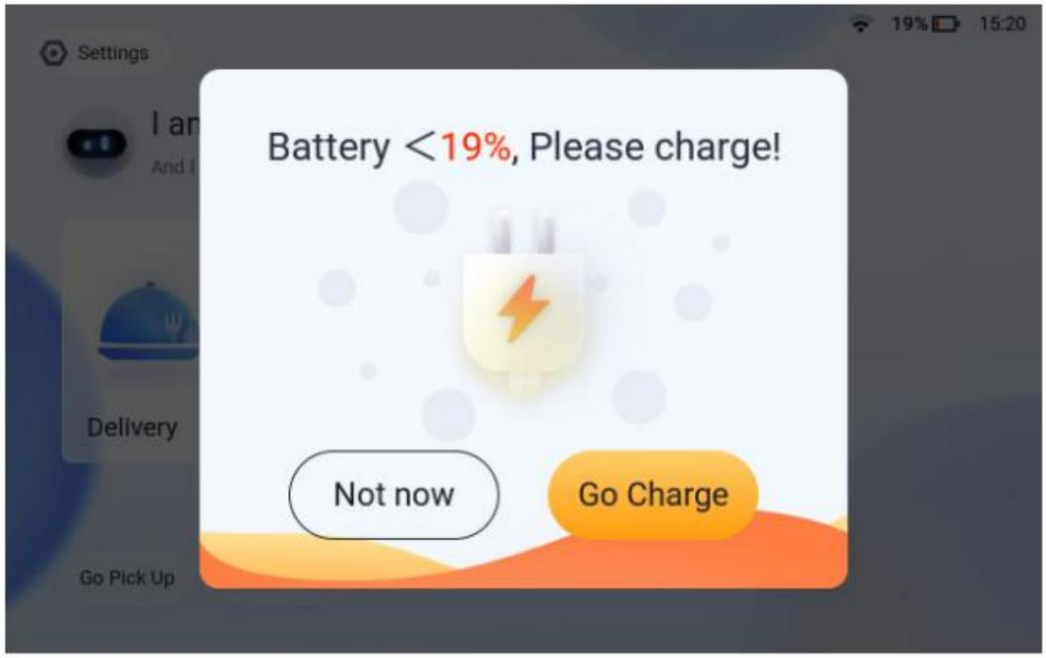
The low battery alert will pop out when battery level is between 30%~20%;
this is to make the user aware of the status but does not stop the robot from working.



Machine Translated by Google

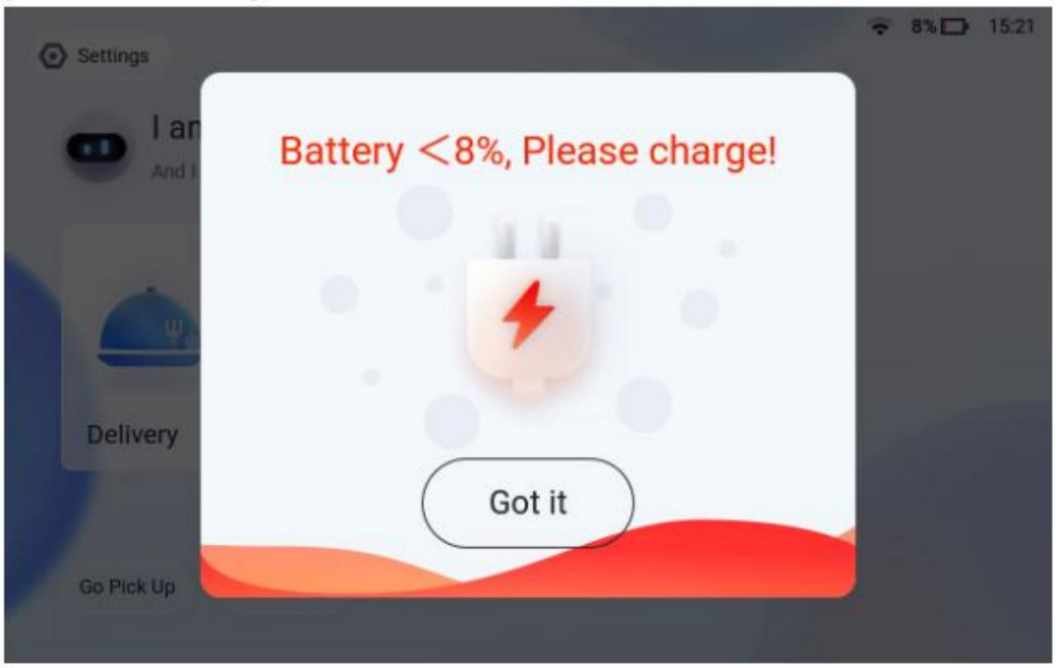
2 Battery level lower than 20%

The low battery alert will pop out when battery level is between 20%~8%;
the robot can still work at this point but is very likely to suddenly shut off due to low battery.



3 Battery level lower than 8%

Low battery protection will be on at this point and the robot will be powered off very soon.



Machine Translated by Google

6. Precauciones

6.1 Precauciones de uso

1. No bloquee el sensor, las cámaras en la parte superior, inferior y debajo de la pantalla del robot.
2. El robot es capaz de evitar obstáculos. Por seguridad, no se pare repentinamente en
La trayectoria del robot cuando está rodando.
3. Si necesita empujar el robot cuando está rodando, toque la pantalla o presione el botón en
la parte superior del robot para pausarlo primero.
4. No bloquee ni dañe las marcas de posicionamiento en el techo.
5. Si el robot no rueda en la ruta prevista o tocar la pantalla no funciona, por favor
Presione el botón de parada de emergencia en la parte superior del robot.
6. Inspeccione el robot para ver si está seco antes del primer uso o antes de usarlo después de dejarlo inactivo durante
un tiempo, lo que puede evitar que se produzcan cortocircuitos debido a la humedad.
7. La comunicación de red admite los modos de red dual 4G y Wi-Fi. 4G admite FDD.
B1 / B3 / B5 / B8 y TDD B38 / 39 / 30 / 41. Los módulos Wi-Fi (AP6256) son 2.4G y
5,8 GHz, compatible con el protocolo 802.11a/b/g/n/ac.
8. El lidar admite el algoritmo SLAM. El alcance de detección es de 10 m con una reflectividad del 10 % y de 25 m con una reflectividad del 10 %.
Reflectividad del 90 %. El valor predeterminado de la frecuencia de escaneo es de 15 Hz y el valor predeterminado de
La frecuencia de medición es de 12 kHz. El rango de escaneo es de 270°.

6.2 Precauciones de carga

1. Cargue el robot únicamente con el cargador suministrado por el fabricante.
2. Manténgase alejado de materiales inflamables o explosivos durante la carga.
3. El voltaje de entrada es 220V.
4. Cuide bien el cable de carga; no lo tire ni lo tuerza.
5. Desenchufe el cargador y no lo deje cargándose durante mucho tiempo cuando el robot esté completamente cargado.
cargado.
6. La temperatura de trabajo del robot es de -10 a 40 °C. Los robots son resistentes a los rayos UV y a la corrosión.

6.3 Transporte del robot

Al transportar manualmente el robot, tenga en cuenta lo siguiente:

1. Transporte el robot por las partes como se ilustra.
2. Haga que dos personas lo levanten desde ambos lados para mantenerlo nivelado; evite que se vuelque.
3. Mantenga el robot en posición vertical durante todo el proceso.
4. NO levante el robot por la parte superior ni por la inferior.

Machine Translated by Google





6.4 Colocar los alimentos

Tenga en cuenta lo siguiente al colocar alimentos en las bandejas:

1. No coloque alimentos sobre el borde de las bandejas para evitar golpearlos mientras el robot está en funcionamiento.

laminación.





7. Mantenimiento

1. Revise y limpie las cámaras periódicamente; asegúrese de limpiarlas inmediatamente cuando

Se manchan para que el robot funcione correctamente.

2. Las ruedas debajo del robot deben mantenerse limpias en todo momento para que gire sin problemas.

3. Guarde el robot en un lugar seco; evite que ratas u otras cosas entren en el robot.

4. Las marcas de posicionamiento sobre el techo deben mantenerse intactas y visibles; una vez colocadas, no deben

moverse ni girarse.

8. Fallos comunes y soluciones

8.1 Reinicio automático del sistema

El sistema se reinicia automáticamente al detectar un mal funcionamiento para intentar solucionarlo; cuando esto sucede

Machine Translated by Google

sucede, espere hasta que termine y vea si el robot funciona correctamente.

8.2 Fallo irrecuperable

Cuando esto ocurra, comuníquese con el servicio de atención al cliente.

9. Garantía limitada

Ofrecemos un servicio gratuito de reparación de productos durante el período de garantía.

La garantía limitada no cubre ni excluye los daños a su producto causados por

mal uso o mantenimiento inadecuado; se cobrará el servicio de reparación. Se cobrarán los servicios para el producto que esté más allá del período de garantía y tal

La tarifa la especifica el servicio postventa.

Cómo dejar comentarios:

Realizar una llamada telefónica al servicio de atención al cliente o;

Escanee el código a continuación para contactar al soporte a través de WeChat.

Machine Translated by Google

10. Apéndice

Declaración de la FCC

Este equipo ha sido probado y se ha comprobado que cumple con los límites para una Clase B.
dispositivo digital, de conformidad con la sección 15 de las Normas de la FCC. Estos límites están diseñados para
proporcionar una protección razonable contra interferencias dañinas en una instalación residencial.
Este equipo genera, utiliza y puede radiar energía de radiofrecuencia y, si no
Si se instala y utiliza de acuerdo con las instrucciones, puede causar daños.
interferencias en las comunicaciones por radio. Sin embargo, no hay garantía de que
No se producirán interferencias en una instalación en particular. Si este equipo causa
interferencias perjudiciales para la recepción de radio o televisión, que pueden determinarse mediante
Al encender y apagar el equipo, se recomienda al usuario que intente corregir el problema.
interferencia mediante una o más de las siguientes medidas:

Reorientar o reubicar la antena receptora. Aumentar la
separación entre el equipo y el receptor. Conectar el equipo a una toma de corriente en
un circuito diferente al que está conectado el equipo.
El receptor está conectado.

Consulte al distribuidor o a un técnico de radio/TV experimentado para obtener ayuda.

Este dispositivo cumple con la parte 15 de las normas de la FCC. Su funcionamiento está sujeto a las
siguientes dos condiciones: (1) Este dispositivo no puede causar interferencias dañinas y (2)
Este dispositivo debe aceptar cualquier interferencia recibida, incluida la interferencia que pueda
provocar un funcionamiento no deseado.

Precaución: Cualquier cambio o modificación no expresamente aprobado por Segway-Ninebot
El incumplimiento podría anular la autoridad del usuario para operar este equipo.

Exposición a radiofrecuencia

Este equipo cumple con los límites de exposición a la radiación de RF de la FCC establecidos para un
Entorno no controlado. Este dispositivo y su antena no deben ubicarse ni
funcionando en conjunción con cualquier otra antena o transmisor.
Las antenas utilizadas para este transmisor deben instalarse de manera que proporcionen una separación
una distancia de al menos 22 cm de todas las personas y no deben estar ubicados ni funcionando juntos
en conjunción con cualquier otra antena o transmisor.

Identificación de la FCC: 2A64C-SY0001
Contiene ID de la FCC: XMR201903EG25G
Contiene ID de la FCC: 2AC7Z-ESPWROOM32UE

Machine Translated by Google

Aviso ISED:

Este dispositivo contiene transmisores/receptores exentos de licencia que cumplen con RSS exentos de licencia de Innovación, Ciencia y Desarrollo Económico de Canadá.
La operación está sujeta a las dos condiciones siguientes:
(1) Este dispositivo no puede causar interferencias.
(2) Este dispositivo debe aceptar cualquier interferencia, incluida la que pueda causar funcionamiento no deseado del dispositivo.

Este aparato está conforme a la norma RSS d'Industrie Canada. Funcionamiento del hijo est sujeto aux deux condiciones siguientes:
(1) le dispositif ne doit pas produire de brouillage préjudiciable, et
(2) ce dispositif doit aceptar tout brouillage reçu, y comprende un brouillage susceptible de provocar un funcionamiento indeseable.

Exposición a radiofrecuencia

Este equipo cumple con los límites de exposición a la radiación IC establecidos para un entorno no controlado. Este equipo debe instalarse y operarse con
Distancia mínima de 20 cm entre el radiador y su cuerpo.
Declaración de exposición a las radiaciones:
Este equipo está conforme con los límites de exposición a los rayos de las instalaciones IC para un entorno no controlado. Este equipo debe ser instalado y utilizado con
a una distancia mínima de 20 cm entre la fuente del rayo y su cuerpo.

CI: 28590-SY0001
Contiene IC: 10224A-201903EG25G
Contiene IC: 21098- ESPWROOM32UE